

ским данным. Автором было проведено также математическое моделирование поведения электромотора на абсолютно гладкой поверхности. Моделирование основывалось на теореме о движении центра масс механической системы. Для реализации полученной модели была написана уникальная программа, позволяющая воспроизвести поведение электродвигателя, рассчитать параметры движения и получить графики перемещения.

УДК 629.113-585

### **Оптимизация конструктивных параметров одноступенчатого редуктора автомобиля**

Петрашкевич А.А., Марцинкевич Д.В., Марцинкевич В.С.  
Белорусский национальный технический университет

В настоящее время перед автомобилестроением стоит задача конструирования автомобилей, имеющих минимальную материалоемкость. Выбору конструктивных параметров автомобильного редуктора, удовлетворяющих выше сформулированной задаче, посвящена работа.

Оптимальным считается такое решение, которое при одних и тех же материалах и технологических условиях обеспечивает наименьшую материалоемкость и заданную долговечность.

Формулируются критерии оптимальности и технические ограничения для редуктора. Исходя из условий размещения карданных валов, задается межосевое расстояние между входным и выходным валами редуктора. Определяются модули зубьев зубчатых колес, межосевые расстояния  $a_{w_i}$  ( $i = \overline{1,3}$ ), углы между прямыми, соединяющими центры зубчатых колес зубчатой пары, ширины зубчатых венцов, углы профиля и наклона линии зубьев, коэффициенты смещения исходного контура  $x_1$  и  $x_2$ .

Первый критерий – минимальный суммарный объем зубчатых колес  $V_{\Sigma} = f(a_{w1}, a_{w2}, a_{w3}, u, b) \rightarrow \min$ .

Второй критерий – максимальный нормальный модуль зубчатых колес.

Третий критерий – максимальный угол зацепления зубчатой пары  $\alpha_w = \text{inv } \alpha + (2 \text{tg } \alpha / (z_1 + z_2))(x_1 + x_2) \rightarrow \max$ .

Четвертый критерий – форма корпуса редуктора, имеющая минимальную материалоемкость.

Решение вышеуказанной задачи осуществляется с помощью метода исследования пространства параметров. Предлагаемая методика может быть применена в системе автоматизированного проектирования редукторных механизмов автомобилей.

УДК 512.542

### Подгруппы симметрических групп

Рыдзевский Г.Р., Смычков Н.Д., Метельский А.В.

Белорусский национальный технический университет

Множество перестановок  $n$ -й степени образует по умножению конечную группу порядка  $n!$ . Эта группа называется симметрической группой  $n$ -й степени и обозначается  $S_n$ .

Симметрическая группа  $S_n$  имеет много подгрупп, причем их число очень быстро возрастает с увеличением числа  $n$ . Изучение подгрупп группы  $S_n$  актуально ввиду теоремы Кэли, согласно которой любая конечная группа изоморфна некоторой подгруппе группы перестановок множества элементов данной группы. Полностью описать все подгруппы группы  $S_n$  удается лишь для небольших  $n$ , а для больших  $n$  изучаются общие свойства подгрупп.

Рассмотрены следующие задачи.

**Задача 1.** Пусть  $H$  – множество перестановок

$$E = \begin{pmatrix} 1234 \\ 1234 \end{pmatrix}, \alpha = \begin{pmatrix} 1234 \\ 2143 \end{pmatrix}, \beta = \begin{pmatrix} 1234 \\ 3412 \end{pmatrix}, \gamma = \begin{pmatrix} 1234 \\ 4321 \end{pmatrix}.$$

Проверить, является ли  $H$  подгруппой группы  $S_4$ .

Операция на множестве  $H$  называется коммутативной, если для любых двух элементов  $h_1$  и  $h_2$  из  $H$  выполняется условие:  $h_1 * h_2 = h_2 * h_1$ . Перестановки  $\alpha$  и  $\beta$  коммутируют, если  $\alpha * \beta = \beta * \alpha$ . Коммутативной подгруппой называется подгруппа с коммутативной операцией. При  $n \geq 3$  симметрическая группа  $S_n$  некоммутативна.

**Задача 2.** Доказать, что подмножество