

ГЕОМЕТРИЯ НА ПОВЕРХНОСТЯХ ПОСТОЯННОЙ КРИВИЗНЫ

Саранков Дмитрий Александрович, Августиневич Александра Александровна, Тунчик Дмитрий Андреевич, Дубинин Даниил Николаевич, студенты 2-го курса кафедры «Геодезия и аэрокосмические технологии» Белорусский национальный технический университет, г. Минск (Научный руководитель – Хотомцева М.А. старший преподаватель)

Начнём с того, что поверхность F постоянной кривизны, таковой является, если во всех точках этой поверхности $K=\text{const}$, $H=\text{const}$ (K – Гауссова кривизна, H – средняя кривизна).

Всего существует три типа таких поверхностей:

- Постоянной положительной кривизны;
- Постоянной нулевой кривизны;
- Постоянной отрицательной кривизны.

Поверхность постоянной положительной кривизны является эллиптического типа – модель Римана. Примером данной поверхности можно назвать сферу. Так же из геометрии Римана можно узнать, что сумма углов треугольника больше 180° .

Параметрическое уравнение сферы:

$$\begin{cases} x = R \sin(t) \cos(\varphi) \\ y = R \sin(t) \sin(\varphi) \\ z = R \left(\ln \operatorname{tg} \frac{t}{2} + \cos t \right) \end{cases} \quad (1)$$

Метрика сферы:

$$ds^2 = R^2 (\cos^2(\theta) d\varphi^2 + d\theta^2) \quad (2)$$

Главные кривизны сферы:

$$k_1 = k_2 = R \quad (3)$$

И наконец Гауссова кривизна сферы:

$$K = k_1 k_2 = R^2 > 0 \quad (4)$$

Мы видим, что главные кривизны сферы постоянны и равны, что выражает независимость её геометрических свойств от направления на сфере. Гауссова кривизна положительна и постоянна, а значит сфера является примером поверхности постоянной положительной кривизны.

Поверхности постоянной нулевой кривизны являются поверхностями параболического типа и относятся к модели Евклида. Поверхностью известной

из школьного курса является плоскость. Другим примером является цилиндрическая поверхность (Рис. 1). На поверхностях постоянной нулевой кривизны сумма углов треугольника равна 180°

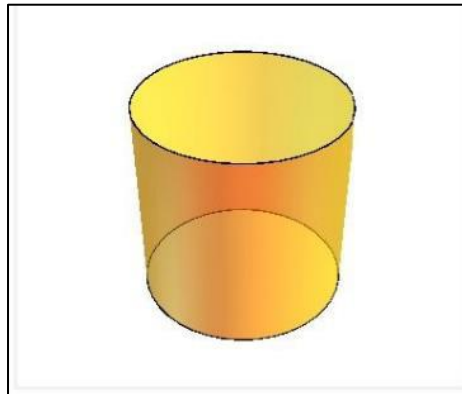


Рисунок 1 – Цилиндрическая поверхность нулевой кривизны

Поверхности постоянной отрицательной кривизны являются поверхностями гиперболического типа и относятся к модели Лобачевского. Примером такой поверхности является псевдосфера (Рис. 3). Из модели Лобачевского можно вынести один интересный факт: в треугольнике, лежащем на поверхности отрицательной кривизны, сумма углов меньше 180° .

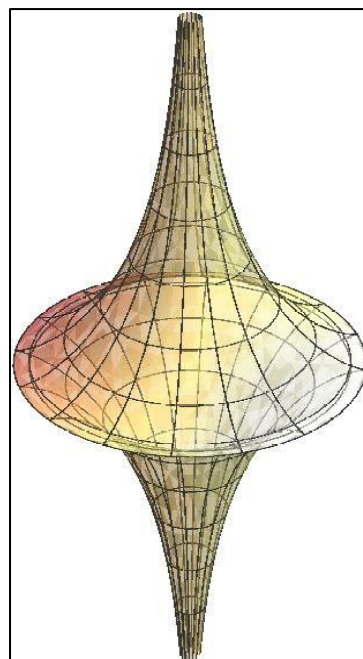


Рисунок 2 – Псевдосфера

Параметрическое уравнение псевдосферы:

$$\begin{cases} x = R \sin(t) \cos(\varphi) \\ y = R \sin(t) \sin(\varphi) \\ z = R \left(\ln \operatorname{tg} \frac{t}{2} + \cos t \right) \end{cases} \quad (5)$$

Вычисляя производные от радиуса-вектора, получим:

$$\begin{aligned} \vec{r}_\varphi &= (-R \sin(t) \sin(\varphi), R \sin(t) \cos(\varphi), 0); \\ \vec{r}_t &= (R \cos(t) \cos(\varphi), R \cos(t) \sin(\varphi), \operatorname{ctg}(t)). \end{aligned}$$

Теперь можем найти первую квадратичную форму псевдосферы:

$$ds^2 = R^2 (\operatorname{ctg}^2(t) dt^2 + \sin^2(t) d\varphi^2) \quad (6)$$

Лучше всего перейти от переменной t к ρ (полярный радиус) для удобства

$$\rho = R \sin(t), \quad \frac{d\rho}{\rho} = \operatorname{ctg}(t).$$

Теперь метрика преобразуется в более удобный вид:

$$ds^2 = R^2 \rho^2 \left[\left(\frac{d\rho}{\rho} \right)^2 + \left(\frac{d\varphi}{R} \right)^2 \right] \quad (7)$$

Когда введём следующие переменные:

$$x = \frac{\varphi}{R}, \quad y = \frac{1}{\rho}$$

получим окончательную метрику Клейна геометрии Лобачевского

$$ds^2 = \frac{dx^2 + dy^2}{y^2} \quad (8)$$

Хотелось бы заметить, что первую квадратичную форму можно записать и в метрике Лобачевского, какой она и была первоначально записана Николаем Ивановичем Лобачевским:

$$ds^2 = R^2 (d\chi^2 + \operatorname{sh}^2 \chi d\varphi^2) \quad (9)$$

Перейдём ко второй квадратичной форме. Найдём единичный вектор псевдосферы:

$$\vec{n} = \frac{\vec{r}_t \times \vec{r}_\varphi}{|\vec{r}_t \times \vec{r}_\varphi|} = (\cos(\varphi) \cos(t), \sin(\varphi) \cos(t), -\sin(t)) \quad (10)$$

После найдём вторые частные производные:

$$\begin{aligned} \vec{r}_{\varphi\varphi} &= (-R \sin(t) \cos(\varphi), -R \sin(t) \sin(\varphi), 0); \\ \vec{r}_{\varphi t} &= (-R \cos(t) \sin(\varphi), R \cos(t) \cos(\varphi), 0); \\ \vec{r}_{tt} &= \left(-R \sin(t) \cos(\varphi), -R \sin(t) \sin(\varphi), -R \left(2 \cos(t) + \frac{\cos^3 t}{\sin^2 t} \right) \right) \end{aligned}$$

Таким образом, вычисляя коэффициенты второй квадратичной формы, получим:

$$L = \vec{n} \cdot \vec{r}_{\varphi\varphi} = -R \cos(t) \sin(t) \quad (11)$$

$$M = \vec{n} \cdot \vec{r}_{\varphi t} = 0 \quad (12)$$

$$N = \vec{n} \cdot \vec{r}_{tt} = Rctg(t) \quad (13)$$

Учитывая вычисленную нами первую квадратичную форму псевдосферы, найдём главные кривизны этой поверхности:

$$k_1 = -\frac{1}{R}ctg(t), \quad k_2 = \frac{1}{R}tg(t)$$

После нахождения главных кривизн наконец вычислим Гауссову кривизну псевдосферы:

$$K = k_1 k_2 = -\frac{1}{R^2} \quad (14)$$

Тем самым мы видим, что гауссова кривизна псевдосферы отрицательна, а также постоянна.

Следует ещё рассказать о теореме Гаусса-Бонне, которая утверждает, что среднее значение гауссовой кривизны на двумерном многообразии не зависит от выбора метрики и определяется топологией многообразия.

Начнём с локальной теоремы Гаусса-Бонне. Представим, что в любой точке A гладкой поверхности существует нормаль – прямая $N(A)$, проходящая через нашу точку и перпендикулярная касательной плоскости $T_1(A)$. И когда при этом на каждой нормали есть возможность задать положительное направление, то гладкая поверхность является ориентируемой. Приведём пример, сфера S_1 ориентируется с помощью проходящих через радиусы сферы и направленных наружу нормалей (Рис. 3).

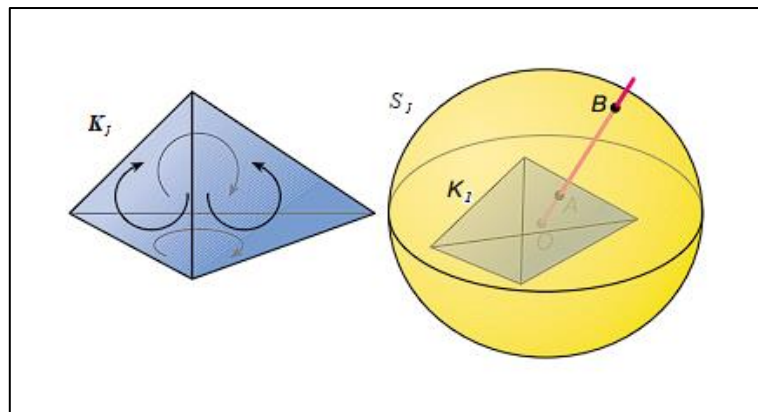


Рисунок 3 – Две замкнутые ориентируемые поверхности: поверхность тетраэдра K_1 и сфера S_1

Давайте рассмотрим на ориентируемой поверхности M_1 криволинейный треугольник ABC . Вычислим его внутренние углы как углы между касательными к сторонам в вершинах A , B и C . Тогда справедлива формула

$$(\angle A + \angle B + \angle C) - \pi = \iint_{\Delta ABC} K dS + \left(\int_{AB} k_g ds + \int_{BC} k_g ds + \int_{CA} k_g ds \right) \quad (15)$$

Это и называется локальной теоремой Гаусса-Бонне. Если, ΔABC составлен из дуг геодезических линий, формула (15) принимает вид

$$(\angle A + \angle B + \angle C) - \pi = \iint_{\Delta ABC} K dS \quad (16)$$

Формула (16) позволяет сформулировать характерные для глобальной геометрии утверждения. Первое и самое очевидное состоит в том, что $\frac{1}{\pi} \iint_{\Delta ABC} K dS$ – целое число.

Теорема 1. Если для односвязной замкнутой ориентированной поверхности M_1 ее гауссова кривизна K не является тождественным нулем и при этом $K \geq 0$, то эйлерова характеристика $\chi(M_1) > 0$ и поверхность M_1 гомеоморфна сфере S_1 .

Теорема 2. Если на замкнутой ориентированной поверхности существует касательное векторное поле без особых точек, то $\iint_{M_1} K dS = 0$.

Таким образом, выполняя геодезические расчёты на произвольных реальных поверхностях, важно учитывать кривизну этих поверхностей, так как изменение кривизны приводит к изменению геометрических свойств. В окрестностях точек эти поверхности можно приближать поверхностями постоянной кривизны.