

## **АВТОМАТИЗАЦИЯ ТРАНСПОРТНЫХ ОПЕРАЦИЙ В МЕДИЦИНСКИХ УЧРЕЖДЕНИЯХ**

Студентка гр. 113713 В.А. Фединина,  
канд. техн. наук А.Л. Савченко

*Белорусский национальный технический университет*

В лечебно-диагностических учреждениях со стационарами имеется необходимость в доставке различных грузов по месту назначения. Больным требуется доставлять в палаты пищу и лекарства, смену постельного белья, больных с нарушением опорно-двигательного аппарата необходимо доставлять на процедуры и диагностику. В настоящее время все эти функции выполняет младший медицинский персонал с использованием различных самоходных тележек. Такие тележки выпускаются различными предприятиями, в том числе отечественными, и имеют большое количество конструктивных разновидностей.

В то же время на машиностроительных предприятиях, в основном зарубежных, широко используются транспортные системы на основе автоматических тележек, движущихся по заданному маршруту [1]. Подобная система предлагается для медицинских учреждений.

Основой предлагаемой системы являются автоматические тележки модульной конструкции, состоящие из самоходного основания с электроприводом и системой управления и съемных грузовых элементов различного назначения. В качестве курсовой системы предлагается использовать фотоэлектрические датчики. Курс задается с помощью белой полосы, нанесенной на пол по ходу движения тележки с дополнительными элементами, обозначающими места поворота или развилки маршрута. Варианты маршрута запоминаются в бортовой микропроцессорной системе и задаются пользователем с пульта дистанционного управления. Тот же пульт используется для вызова свободной тележки из специального «помещения-гаража» с позициями для подзарядки аккумуляторов.

Дистанционное управление работает на основе радиосвязи. Такой же принцип используется для вызова тележкой грузового лифта для перемещения между этажами.

### *Использованные источники*

1. Накано, Э. Введение в робототехнику / Э. Накано. – М.: Мир, 1988. – 334 с.