

ЛИТЕРАТУРА

1. Моеров М.В., Литвак Б.Л. Оптимизация систем многосвязного управления. — М.: Наука, 1972. — 344 с. 2. А. с. 1174902 СССР, G 05 B 5/00. Адаптивная система управления. 3. V i r n s t i e l H. Zur Projektierung von Mehrgrößenregelungen bei geringer und besser Streckenkennlinie // Messen—Steuern—Regeln. — (21) 1978. — N. 4. — S. 209—214. 4. Литвинец В.И. К вопросу синтеза многосвязных систем автоматического регулирования // Изв. вузов. Энергетика. — 1981. — № 5. — С. 114—115. 5. А. с. 1224503 СССР, G 05 B 5/00. Автоматическая система регулирования температуры пара котлоагрегата.

УДК 621.311.1

Г.Л. СБРОДОВ

УПРАВЛЯЕМОСТЬ ЭЛЕКТРОПОТРЕБЛЕНИЯ

Под управлением электропотреблением понимается совокупность организационно-технических мероприятий, направленная на принудительное ограничение потребителей по мощности и энергии. Целесообразно выяснить, управляемо ли электропотребление в буквальном смысле, т. е. может ли оно рассматриваться как объект управления, перемещаемый по заданной траектории под воздействием управляющего устройства.

Процессы производства и потребления электроэнергии совпадают во времени, но разобщены в пространстве (географически и агрегатно). Поэтому целесообразно ввести три пространства (множества) — временное, географическое и агрегатное. Технологический расход электроэнергии на ее производство, передачу и распределение не учитывается.

Под временным пространством понимается двухмерный континуум, одна из осей которого является осью времени, а другая — осью активных нагрузок. Таким образом, временное пространство совпадает с плоскостью графика электропотребления или генерирования электроэнергии.

В работе [1] показано, что на продолжительных интервалах времени $(0, T)$ графики нагрузок $P(t), 0 \leq t \leq T$, могут отождествляться с дифференциальным законом распределения электропотребления во времени, т. е.

$$P(t) = \frac{dW(t)}{dt}, \quad 0 \leq t \leq T. \quad (1)$$

Интегрирование этого уравнения приводит к интегральному закону распределения электропотребления во времени

$$W(t) = \int_0^t P(t) dt, \quad 0 \leq t \leq T.$$

Таким образом $W(t)$ тождественно электроэнергии, потребленной на интервале $(0, t)$ с переменным верхним пределом $t, 0 \leq t \leq T$.

Поскольку никаких ограничений на T не накладывается (вплоть до $T \rightarrow \infty$), то условие нормировки плотности электропотребления во времени может быть записано в виде

$$W = \int_0^T P(t) dt = 1. \quad (2)$$

Но условие (2) соблюдается лишь при нормировке $W(t)$ по W . Так как нормировка "в точке" смысла не имеет, то переходя в уравнении (1) к конечным приращениям, получим

$$p(\Delta t_i) = \frac{\Delta W_i^n}{W_T^n \Delta t_i}, \quad W_T^n = \sum_{i=1}^n \Delta W_i^n, \quad \sum_{i=1}^n \Delta t_i = T, \quad i = \overline{1, n},$$

где $p(\Delta t_i)$ — плотность электропотребления во времени; ΔW_i^n — электроэнергия, потребленная за i -й шаг дискретизации Δt_i оси времени; W_T^n — электроэнергия, потребленная на интервале времени $(0, T)$.

При равномерной дискретизации оси времени шаг дискретизации Δt_i можно считать единичным: $\Delta t_1 = \Delta t_2 = \dots = \Delta t_i = \dots = \Delta t_n = 1$. Тогда вместо $p(\Delta t_i)$ можно ввести переменную

$$x_i^n = \frac{\Delta W_i^n}{W_T^n}, \quad i = \overline{1, n}, \quad 0 \leq x_i^n \leq 1, \quad \sum_{i=1}^n x_i^n = 1, \quad (3)$$

имеющую смысл доли суммарного потребления электроэнергии, приходящейся на i -й шаг дискретизации.

Из соотношений (3) видно, что значение x_i^n может быть истолковано как вероятность потребления электроэнергии на данном шаге дискретизации. Поэтому ничто не препятствует считать последовательность этих переменных некоторым конечным распределением вероятностей $X^n = (x_1^n, x_2^n, \dots, x_i^n, \dots, x_n^n)$

и дать численную оценку энтропии этого распределения $H(X^n) = - \sum_{i=1}^n x_i^n \log_2 x_i^n$, $i = \overline{1, n}$.

Абсолютное значение энтропии $H(X^n)$ пропорционально равномерности графика электропотребления и для графика, нивелированного на уровне

"среднее за период" $\bar{P} = T^{-1} \int_0^T P(t) dt$, $0 \leq t \leq T$, достигает своего максимального значения $H(X^n) = \log_2 n = \max$.

Аналогичные рассуждения для графика генерирования электроэнергии приводят к соотношениям:

$$x_i^r = \frac{\Delta W_i^r}{W_T^r}; \quad i = \overline{1, n}; \quad 0 \leq x_i^r \leq 1; \quad \sum_{i=1}^n x_i^r = 1,$$

$$X^r = \{x_1^r, x_2^r, \dots, x_i^r, \dots, x_n^r\},$$

$$H(X^r) = - \sum_{i=1}^n x_i^r \log_2 x_i^r, \quad i = \overline{1, n},$$

где x_i^r — вероятность генерирования электроэнергии на данном шаге дискретизации; ΔW_i^r — электроэнергия, генерированная за i -й шаг дискретизации Δt_i оси времени; W_T^r — электроэнергия, генерированная на интервале времени $(0, T)$; X^r — распределение вероятностей генерирования электроэнергии по временной оси; $H(X^r)$ — энтропия распределения вероятностей X^r .

Из условий баланса генерирования и потребления электроэнергии следует, что

$$-\sum_{i=1}^n x_i^n \log_2 x_i^n = -\sum_{i=1}^n x_i^r \log_2 x_i^r, \quad i = \overline{1, n}.$$

Известно [2], что разнообразие состояний произвольной системы может быть ограничено введением в нее некоторого дополнительного разнообразия. В технических системах это достигается добавлением элемента, выполняющего роль ограничителя (фильтра) разнообразия.

По современным представлениям в системе "производство электроэнергии — потребление электроэнергии" в качестве фильтров разнообразия состояний могут использоваться только буферные накопители электрической энергии (емкостные или индуктивные, линейные или шунтовые). В отсутствие таких накопителей управление электропотреблением со стороны энергосистемы сводится к принудительным ограничениям потребителей по мощности и энергии и тем самым не может рассматриваться как управление в буквальном смысле.

Под географическим пространством понимается двухмерный континуум площадью S , имитирующий территорию энергорайона и состоящий из попарно непересекающихся площадок ΔS_j , $j = \overline{1, m}$, имитирующих территории предприятий электрических сетей (ПЭС).

Таким образом,

$$\bigcup_{j=1}^m \Delta S_j = S, \quad \bigcap_{j=1}^m \Delta S_j = \emptyset, \quad j = \overline{1, m}.$$

Площадке ΔS_j , $j = \overline{1, m}$, можно поставить в соответствие плотность нагрузки Δp_j^n , $j = \overline{1, m}$, и плотность генерирующей мощности Δp_j^r , $j = \overline{1, m}$. Не имеет значения, что для некоторых (возможно, многих) площадок ΔS_j , $j = \overline{1, m}$, переменная $\Delta p_j^r = 0$.

Нормируя плотность нагрузки Δp_j^n , $j = \overline{1, m}$, по установленной мощности потребителей на всей территории S ($P_S^n = \sum_{j=1}^m \Delta p_j^n$, $j = \overline{1, m}$), а плотность генерирующей мощности Δp_j^r , $j = \overline{1, m}$, по установленной мощности генераторов на этой же территории ($P_S^r = \sum_{j=1}^m \Delta p_j^r$, $j = \overline{1, m}$), получим

$$y_j^n = \frac{\Delta p_j^n}{P_S^n}, \quad j = \overline{1, m}, \quad 0 \leq y_j^n \leq 1, \quad \sum_{j=1}^m y_j^n = 1; \quad (4)$$

$$y_j^r = \frac{\Delta p_j^r}{P_S^r}, \quad j = \overline{1, m}, \quad 0 \leq y_j^r \leq 1, \quad \sum_{j=1}^m y_j^r = 1. \quad (5)$$

Переменная $y_j^r, j = \overline{1, m}$, имеет смысл доли суммарной мощности потребителей P_S^r , приходящейся на j -ю площадку $\Delta S_j, j = \overline{1, m}$, а $y_j^r, j = \overline{1, m}$, — доли суммарной генерирующей мощности P_S^r , приходящейся на эту же площадку.

Соотношения (4) и (5) позволяют истолковать значения переменных как вероятности принадлежности мощностей потребителей ($y_j^r, j = \overline{1, m}$) и генераторов ($y_j^r, j = \overline{1, m}$) площадке $\Delta S_j, j = \overline{1, m}$. Такое толкование в свою очередь позволяет считать последовательность $y_j^r, j = \overline{1, m}$, и $y_j^r, j = \overline{1, m}$, некоторыми конечными распределениями вероятностей

$$Y^r = (y_1^r, y_2^r, \dots, y_j^r, \dots, y_m^r);$$

$$Y^r = (y_1^r, y_2^r, \dots, y_j^r, \dots, y_m^r)$$

и дать численные оценки энтропии этих распределений:

$$H(Y^r) = - \sum_{j=1}^m y_j^r \log_2 y_j^r, \quad j = \overline{1, m},$$

$$H(Y^r) = - \sum_{j=1}^m y_j^r \log_2 y_j^r, \quad j = \overline{1, m}. \quad (6)$$

Централизация производства электрической энергии намного превышает централизацию ее потребления. Поэтому в уравнении (6) большинство слагаемых будет равно нулю. Действительно, поскольку $y_j^r \geq 0, j = \overline{1, m}$, то $y_j^r \rightarrow 0+$ и $\lim_j^r \log_2 y_j^r = 0$. Кроме того, для тех $\Delta S_j, j = \overline{1, m}$, для которых $y_j^r \neq 0$, имеет место неравенство $y_j^r \geq y_j^r$, $j = \overline{1, m}$. Это приводит к тому, что

$$H(Y^r) \geq H(Y^r).$$

Условие необходимого разнообразия для географического пространства примет вид

$$- \sum_{j=1}^m y_j^r \log_2 y_j^r \geq - \sum_{j=1}^m y_j^r \log_2 y_j^r, \quad j = \overline{1, m}. \quad (7)$$

Смысл уравнения (7) в том, что на фиксированной территории генерирующие мощности распределены гораздо неравномернее мощностей потребителей. Изменить знак неравенства в уравнении (7) на обратный можно лишь путем увеличения избыточности энергосистемы по мощности. Только в этом случае электропотребление станет управляемым в буквальном смысле. Но в избыточной энергосистеме (без учета обязательств по поставкам энергии за ее пределы) необходимость управления электропотреблением отпадает.

Под агрегатным пространством понимается совокупность двух множеств – множества потребляющих агрегатов и множества генераторов электростанций.

Исходные равенства будут иметь вид

$$P_{l_1}^{\Pi} = \sum_{k_1=1}^{l_1} \Delta p_{k_1}^{\Pi}, \quad P_{l_2}^{\Gamma} = \sum_{k_2=1}^{l_2} \Delta p_{k_2}^{\Gamma}, \quad P_{l_1}^{\Pi} = p_{l_2}^{\Gamma},$$

где $P_{l_1}^{\Pi}$ – суммарная мощность потребляющих агрегатов; $\Delta p_{k_1}^{\Pi}$, $k_1 = \overline{1, l_1}$ – мощность k_1 -го потребляющего агрегата; $P_{l_2}^{\Gamma}$ – суммарная мощность генерирующих агрегатов; $\Delta p_{k_2}^{\Gamma}$, $k_2 = \overline{1, l_2}$ – мощность k_2 -го генерирующего агрегата.

Нормируя единичные мощности агрегатов по их суммарной мощности, получим относительные переменные:

$$z_{k_1}^{\Pi} = \frac{\Delta p_{k_1}^{\Pi}}{P_{l_1}^{\Pi}}, \quad k_1 = \overline{1, l_1}, \quad 0 \leq z_{k_1}^{\Pi} \leq 1, \quad \sum_{k_1=1}^{l_1} z_{k_1}^{\Pi} = 1,$$

$$z_{k_2}^{\Gamma} = \frac{\Delta p_{k_2}^{\Gamma}}{P_{l_2}^{\Gamma}}, \quad k_2 = \overline{1, l_2}, \quad 0 \leq z_{k_2}^{\Gamma} \leq 1, \quad \sum_{k_2=1}^{l_2} z_{k_2}^{\Gamma} = 1.$$

Переменные $z_{k_1}^{\Pi}$, $k_1 = \overline{1, l_1}$, и $z_{k_2}^{\Gamma}$, $k_2 = \overline{1, l_2}$, имеют смысл долей соответствующих суммарных мощностей $P_{l_1}^{\Pi}$ и $P_{l_2}^{\Gamma}$, заключенных в конкретных k_1 -м и k_2 -м агрегатах и могут быть истолкованы как вероятности концентрации мощности в этих агрегатах. Тогда можно считать последовательности этих переменных некоторыми конечными распределениями вероятностей

$$Z^{\Pi} = (z_1^{\Pi}, z_2^{\Pi}, \dots, z_{k_1}^{\Pi}, \dots, z_{l_1}^{\Pi}),$$

$$Z^{\Gamma} = (z_1^{\Gamma}, z_2^{\Gamma}, \dots, z_{k_2}^{\Gamma}, \dots, z_{l_2}^{\Gamma})$$

и дать численные оценки энтропии этих распределений

$$H(Z^{\Pi}) = - \sum_{k_1=1}^{l_1} z_{k_1}^{\Pi} \log_2 z_{k_1}^{\Pi}, \quad k_1 = \overline{1, l_1},$$

$$H(Z^{\Gamma}) = - \sum_{k_2=1}^{l_2} z_{k_2}^{\Gamma} \log_2 z_{k_2}^{\Gamma}, \quad k_2 = \overline{1, l_2}.$$

Условие необходимого разнообразия для агрегатного пространства примет вид

$$-\sum_{k_1=1}^{l_1} z_{k_1}^{\Pi} \log_2 z_{k_1}^{\Pi} \geq -\sum_{k_2=1}^{l_2} z_{k_2}^{\Gamma} \log_2 z_{k_2}^{\Gamma}, k_1 = \overline{1, l_1}, k_2 = \overline{1, l_2}, \quad (8)$$

потому, что $z_{k_1}^{\Pi} < z_{k_2}^{\Gamma}$, а $l_1 \geq l_2$.

Смысл неравенства (8) в том, что агрегатное разнообразие электроустановок потребителей значительно превышает агрегатное разнообразие генераторов энергосистемы. Изменить знак неравенства на обратный здесь невозможно.

Знак равенства достигим только при условиях

$$l_1 = l_2 = l, k_1 = k_2 = k, z_k^{\Pi} = z_k^{\Gamma}, \forall k \in (1, l),$$

которые выполняются при изоморфизме множеств потребляющих и генерирующих агрегатов, т. е. при совпадении источника и потребителя электроэнергии в одном агрегате.

ЛИТЕРАТУРА

1. D a l c h a u J. Ein einfaches Verfahren zur Auswertung von Registrierstreifen // Elektrotechnische Zeitschrift. – 1933. – N 11. – P. 24–29. 2. Э ш б и У.Р. Введение в кибернетику. – М.: Изд-во иностр. лит., 1959. – 432 с.

УДК 621:311

Е.Н. СЕНЧУК

ПЛАНИРОВАНИЕ ЛИМИТА ЭЛЕКТРИЧЕСКОЙ МОЩНОСТИ ПРОМЫШЛЕННЫХ ПРЕДПРИЯТИЙ С УЧЕТОМ НЕОДНОВРЕМЕННОСТИ МАКСИМУМОВ НАГРУЗКИ

Одной из задач текущего управления потреблением электроэнергии является планирование разрешенного лимита мощности промышленных предприятий в момент максимума нагрузки энергосистемы.

В настоящее время планирование осуществляется путем расчета совмещенного максимума энергосистемы [1], т. е. считается, что значения максимальной мощности P_{\max} всех потребителей совпадают во времени. В действительности же происходит некоторое несовпадение максимумов отдельных предприятий. За счет этого энергосистема располагает некоторым резервом мощности, который из-за несовершенства существующего метода планирования не используется потребителем.

Таким образом происходит чрезмерное ограничение лимитируемых промышленных предприятий, что приводит к нарушению нормального ритма работы потребителей и по мере денежных средств энергосистемой. Указанный недостаток текущего управления можно устранить путем использования в алгоритме планирования разрешенного лимита мощности коэффициента (a_{it}),