А.Ф.АВДОНЬКИН, канд.техн.наук (БПИ), К.Ф.ЗЕЙДАЛЬ (БелНИИрыбпроект), В.К.СВИСТУНОВ, канд.техн.наук (БПИ)

РАСЧЕТ СТРУЙНОГО РЫБОНАСОСА С КОЛЬЦЕВЫМ СОПЛОМ

Для отвода молоди рыбы от сеток рыбозащитных устройств наиболее целесообразно применять струйные насосы с кольцевым соплом (рис. 1). Проведенные исследования показывают, что если насосы правильно спроектированы и тщательно изготовлены, то они не оказывают заметного травмирующего действия на молодь рыбы. Рыбонасос обычно устанавливают между рыбоотводом рыбозащитного устройства и каналом для транспортировки молоди рыбы в водоем (рис. 2). Рыбонасос приводится в действие потоком воды, отбираемой от основного насоса водозаборного сооружения или от вспомогательного насоса, если напор, развиваемый основным насосом, недостаточен для работы струйного насоса [1].

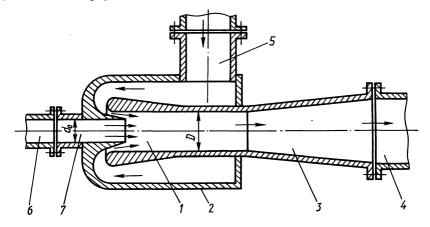


Рис. 1. Принципиальная схема струйного рыбонасоса: 1 — камера смешения; 2 — корпус; 3 — диффузор; 4 — канал для транспортирования смеси вода-молодь рыбы; 5 — патрубок; 6 — рыбоотвод; 7 — всасывающий патрубок.

При расчете струйного насоса простейшей конструкции могут быть использованы зависимости, полученные для проектирования эжекторных грунтозаборов [2]:

$$h = \frac{\frac{2}{k} + \frac{2}{1-k} q^2 - \frac{1+\xi_0}{(1-k)^2} q^2 - (1+\xi) (1+q)^2}{\frac{1+\xi_1}{k^2} - \frac{1+\xi_0}{(1-k)^2} q^2};$$
 (1)

$$\eta = q \frac{h}{1-h},$$

$$h = \frac{H_2}{H_1}; q = \frac{Q_0}{Q_1}; k = \frac{w_1}{w}; w = w_0 + w_1; w_1 = kw;$$

 ${\rm H_1}$ — напор воды перед соплом; ${\rm H_2}$ — напор, развиваемый струйным насосом; h — относительный напор; ${\rm Q_0}$ — расход подсасываемой воды; ${\rm Q_1}$ — расход воды через сопло; ${\rm q}$ — относительный расход; ${\rm w_1}$ — площадь поперечного се-

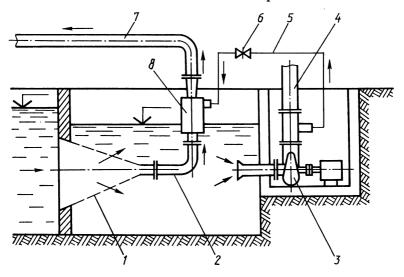


Рис. 2. Водозаборная установка:

1 — фильтр; 2 — рыбоотвод; 3 — основной насос; 4 — напорный водоотвод;

5 — трубопровод для питания струйного насоса; 6 — задвижка; 7 — канал

для транспортировки смеси вода-молодь рыбы; 8 - струйный насос.

чения сопла; w— площадь поперечного сечения камеры смещения; w $_0$ — площадь поперечного сечения всасывающего патрубка; ξ_0 — коэффициент сопротивления всасывающего патрубка; ξ_1 — коэффициент сопротивления сопла; ξ — общий коэффициент сопротивления камеры смешения и диффузора; η — коэффициент полезного действия насоса.

Для проектирования струйного насоса, работающего в оптимальном режиме, можно использовать более простую зависимость для определения величины h [2]:

$$h^* = k^* = \frac{b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a},$$
 (3)

где

где

$$a = (1 + \xi) (1 + q)^{2};$$

$$b = (1 + \xi) (1 + q)^{2} - (1 - \xi_{0}) q^{2} + (1 - \xi_{1});$$

$$c = 1 - \xi_{1}.$$

Тогда

$$\eta^* = q \frac{b - \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a - b + \sqrt{b^2 - 4ac}} ;$$

$$w_1 = k^* w .$$
(4)

Формулы (3) и (4) приемлемы для средне- и низконапорных струйных насосов, у которых $k = 0 \div 0,5$. Для расчета величины w можно использовать зависимость [2]

$$H_1 = \frac{(1+\xi_1)Q^2}{2q(k^*w)^2} - \frac{(1+\xi_0)Q^2}{2q[(1-k^*)w]^2},$$
 (5)

где Q — расход воды через камеру смешения.

Определение основных геометрических размеров струйного насоса производится по формулам:

$$D = \sqrt{\frac{4w}{\pi}}; (6)$$

$$\mathbf{w}_{1} = \mathbf{k}\mathbf{w}; \tag{7}$$

$$\mathbf{w}_0 = \mathbf{w} - \mathbf{w}_1 \; ; \tag{8}$$

$$w = w_0 + w_1; (9)$$

$$w = w_0 + w_1;$$

$$d_0 = \sqrt{\frac{4(w - w_1)}{\pi}};$$

$$\delta = \frac{(D - d_0)}{2},$$
(9)

где D — внутренний диаметр камеры смешения; d $_0$ — внутренний диаметр всасывающего патрубка; δ — ширина сопла; L = (4-6) D — длина камеры смещения.

Формула (6) справедлива для случая, когда толщина стенки S всасывающего патрубка равна 0. Поскольку в реальном насосе $S = 1 \div 5$ мм, то после определения do следует задаться величиной S и произвести уточненный расчет D. Справедливость зависимостей (1) и (2) была проверена на опытной установке, включающей СНП 50/80, струйный насос, трубопровод, подающий воду в сопло насоса, трубопровод для отвода подсасываемой воды или смеси вода-рыба, манометры, расходомеры. Опытный струйный насос имел следующие характеристики: $d_0 = 0.13$ м; D = 0.15 м; L = 0.8 м; k = 0.243, 0.30, 0,366. Оптимальный энергетический режим работы рыбонасосной установки наблюдался при k = 0.3.

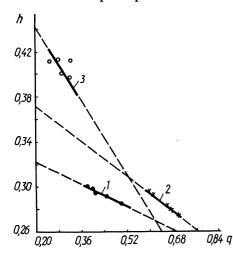
На рис. 3 представлены зависимости вида h = f(q) при различных значениях k. Отклонение величин, рассчитанных по формуле (1), от опытных данных при k = 0,3 не превышает 6,8 %.

Пример.

Рассчитать основные параметры струйного насоса, обеспечивающего отвод $0.1 \, \mathrm{m}^3/\mathrm{c}$ смеси вода—молодь рыбы из полости конического фильтра рыбозащитного устройства при следующих условиях:

насос должен развивать напор, равный $0.6 \cdot 10^5$ н/м² (6 м);

концентрация молоди рыбы в воде не превышает 10 %; плотность рыбы равна плотности воды.



Практика перекачивания рыбы струйными насосами [3] показала, что если концентрация рыбы в воде не превышает 20%, то присутствие рыбы в воде практически не влияет на энергетические характеристики струйного насоса, рассчитанные по формулам, полученным для перекачивания воды без твердой фазы.

Чтобы определить, при каком значении q насос работает в оптимальном режиме, рассчитаем по формуле (4) величину η при значениях q = 0.8; 1,0;

Рис. 3. График h = f(q): при k = 0,243(1); k = 0,3(2); k = 0,366(3).

1,2 и следующих значениях коэффициентов сопротивлений: $\xi_0=0,1;\ \xi_1=0,2;\ \xi=0,2.$ При указанных выше значениях q получены следующие значения $\eta:0,282;\ 0,281;\ 0,285.$ Так как максимальный кпд $\eta=0,285$ имел место при q=1,2, то, подставляя его значение в формулу $Q_1=Q_0/q$, получим $Q_1=0,083$ м³/с. Величина относительного напора, определенного по формуле (3), равна $h^*=k^*=0,19.$

 \hat{T} огда $H_1 = H_2/h *= 32,0$ м и Q = 0,183 м $^3/c$.

Площадь камеры смещения w находим из зависимости (5): w = $1.85 \cdot 10^{-2}$ м². Далее определяем D по формуле (6): D = 0.153 м. Находим площадь поперечного сечения сопла w_1 , по (7): $w_1 = 0.0352$ м², затем w_0 по (8): $w_0 = 0.015$ м². По формулам (9, 10) $d_0 = 0.141$ м. Длина камеры смещения L = 5 D = 0.765 м. Скорость воды во всасывающем патрубке насоса $v_0 = 6.67$ м/с; при истечении из сопла — $v_1 = 23.5$ м/с; в камере смещения — $v_0 = 9.88$ м/с. Коэффициент полезного действия насоса

$$\eta = \frac{Q_0 H_2}{Q_1 (H_1 - H_2)} = 0.285.$$

Итак, требуемый по условиям работы струйный насос имеет следующие теоретические характеристики: $H_1=32, H_2=6$ м; $Q_0=0,1, Q_1=0,083$ м 3 /с; $D=0,153, d_0=0,141$ м; $\delta=0,012$ м; L=0,765 м; $\eta=0,285$. Действительные характеристики насоса определяются в результате уточненного расчета.

Струйный насос, имеющий диаметр всасывающего патрубка 0.15 м, может перекачивать живую рыбу с длиной тела до $0.3 \div 0.35$ м, не нанося ей травм.

Процент травмирования рыбы, отводимой струйным насосом от рыбозащитных устройств, не превышает 3—4.

ЛИТЕРАТУРА

1. Петрашкевич В.В. Исследование конических многосекционных рыбозаградителей: Автореф. дис. ... канд. техн.наук. — М., 1978, с. 22. 2. Мустафин Х.Т. Расчет эжектора на воде и гидросмеси. — Вкн.: Нерудные строительные материалы. Тольятти, 1968, вып. 24, с. 16–20. 3. Терентьев А.В., Миллер Б.Н., Чернигин Н.Ф. Гидравлическая механизация в рыбной промышленности. — М., 1956, с. 300.

УДК 627.824.7.012.4 — 33

Н.В.СУРМА (БПИ)

ИССЛЕДОВАНИЕ РАСПРЕДЕЛЕНИЯ ОСРЕДНЕННОГО ДАВЛЕНИЯ НА БОКОВЫХ ПОВЕРХНОСТЯХ ПЛИТ КРЕПЛЕНИЙ НИЖНЕГО БЬЕФА

Мощность крепления, т.е. толщина плит как водобоя, так и рисбермы, зависит от условий сопряжения бьефов, характера их обтекания, вида подстилающего слоя и других факторов. В зависимости от зон, где располагаются крепление и его конструкции, действующие силы будут различными и по значению, и по количеству.

Из гидродинамики известно [1—4], что главный вектор нормальных и касательных сил, действующих на находящееся в потоке тело, раскладывается на подъемную силу и силу сопротивления. Аналогичные силы будут действовать и на плиты креплений.

Как известно, сила сопротивления состоит из составляющей главного вектора всех касательных сил, действующих на поверхность тела, и из составляющей главного вектора гидродинамических давлений, действующих по поверхности тела: $P_{\text{гор}} = P_{\text{тр}} + P_{\text{дав}}$, где $P_{\text{тр}}$ —сила сопротивления трения (составляющая главного вектора касательных сил), а $P_{\text{дав}}$ —сила сопротивления давления (составляющая главного вектора сил гидродинамических давлений).

В свою очередь сила сопротивления трения $P_{Tp} = P_{Tp} + P_{Tp} + P_{Tp}_3$, где

 $P_{{\bf rp}_1}$ — сила сопротивления трения технически гладкой поверхности тела;

 ${
m P_{{
m Tp}}}_2^-$ — дополнительное сопротивление, вызванное только общей шерохова-

тостью тела; $P_{\mathrm{тp}_3}$ — дополнительное сопротивление, вызванное только местной шероховатостью тела.

Сила сопротивления давления

$$P_{_{\rm ДAB}} = P_{_{\rm ДAB}} + P_{_{\rm ДAB}} + P_{_{\rm ДAB}} + P_{_{\rm ДAB}} + P_{_{\rm ZAB}} + P_{_$$