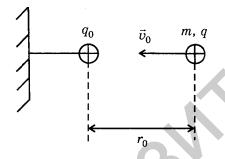
ДВИЖЕНИЕ И ВЗАИМОДЕЙСТВИЕ ОДНОИМЁННО ЗАРЯЖЕННЫХ ЧАСТИЦ

К. А. Петров /orion-22@yandex.by/, Т. И. Развина, Ю. В. Развин, С. Н. Соколова

Анализ выполнения заданий централизованного тестирования по физике показывает, что учащиеся испытывают значительные трудности при решении задач, основанных на комплексном применении законов механики и электромагнетизма. В настоящей работе проведён анализ решения ряда задач, в условиях которых представлено движение заряженных частиц относительно друг друга.

Задача 1, a. Частица массой m=1 г с зарядом q=1 мкКл движется к закреплённому одноимённому заряду $q_0=2$ мкКл. На расстоянии $r_0=10$ см от заряда скорость частицы $v_0=30$ м/с. Определим минимальное расстояние, на которое частица приблизится к закреплённому заряду. Сопротивлением воздуха и гравитационным взаимодействием пренебречь.

Решение



Двигаясь в электрическом поле одноимённого заряда q_0 , частица приближается к заряду на некоторое минимальное расстояние r_{\min} и останавливается. Система частица — закреплённая частица является замкнутой. Для определения расстояния r_{\min} воспользуемся законом сохранения энергии:

$$\frac{mv_0^2}{2} + \frac{kq_0q}{r_0} = \frac{kq_0q}{r_{\min}}$$
, где $\frac{mv^2}{2}$ — кинетическая

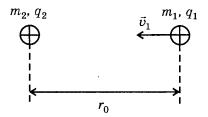
энергия частицы, $\frac{kq_0q}{r_0}$ и $\frac{kq_0q}{r_{\min}}$ — начальная и конечная энергии взаимодействия заряда q_0 и заряженной частицы q.

Покажем несколько нетрадиционный подход к расчёту минимального расстояния r_{\min} между частицами:

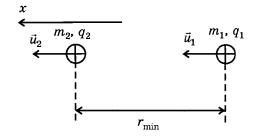
$$rac{kqq_0(r_0-r_{\min})}{r_0r_{\min}} = rac{mv^2}{2} \Rightarrow rac{r_{\min}}{r_0-r_{\min}} = rac{2kqq_0}{mr_0} = 0,4 \Rightarrow$$
 $r_{\min} = rac{0.4r_0}{1.4} pprox 3 ext{ см.}$

1, б. Изменим условие задачи. Пусть частица массой m_1 и зарядом q_1 движется со скоростью v_1 из бесконечности к покоящейся вначале частице массой m_2 и зарядом q_2 . Определим в данном случае минимальное расстояние r_{\min} между заряженными частицами.

Решение



По мере приближения первой заряженной частицы ко второй вторая начинает движение по направлению от первой. Минимальное расстояние между частицами будет в тот момент, когда относительная скорость частиц станет равной нулю, т.е. скорости частиц будут направлены в одну сторону и равны по величине ($u_1 = u_2 = u$).



Воспользуемся законами сохранения импульса в проекции на ось Ox:

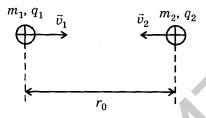
$$m_1 v_1 = (m_1 + m_2) u = p$$
 (импульс системы $p = \text{const}$)

и энергии:
$$\frac{m_1v_1^2}{2} = \frac{\left(m_1 + m_2\right)u^2}{2} + \frac{kq_1q_2}{r_{\min}}$$
 или

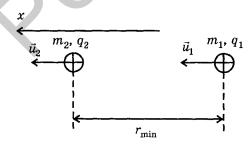
$$\begin{split} &\frac{p^2}{2m_1} = \frac{p^2}{2\left(m_1 + m_2\right)} + \frac{kq_1q_2}{r_{\min}} \,. \qquad \text{Отсюда} \qquad r_{\min} = \\ &= \frac{2kq_1q_2m_1\left(m_1 + m_2\right)}{p^2m_2} = \frac{2kq_1q_2\left(m_1 + m_2\right)}{m_1m_2v_1^2} \,, \end{split}$$

$$[r] = \frac{\mathbf{H} \cdot \mathbf{M}^2 \cdot \mathbf{K} \mathbf{n}^2 \cdot \mathbf{k} \mathbf{r} \cdot \mathbf{c}^2}{\mathbf{K} \mathbf{n}^2 \cdot \mathbf{k} \mathbf{r}^2 \cdot \mathbf{M}^2} = \frac{\mathbf{k} \mathbf{r} \cdot \mathbf{m} \cdot \mathbf{c}^2}{\mathbf{c}^2 \cdot \mathbf{k} \mathbf{r}} = \mathbf{m}.$$

1, в. Рассмотрим случай, когда эти две одноимённо заряженные частицы $(m_1 > m_2)$ движутся навстречу друг другу со скоростями v_1 и v_2 соответственно. Первоначальное расстояние между ними r_0 . Определим минимальное расстояние, на которое сблизятся частицы.



В процессе движения мгновенные силы кулоновского отталкивания будут равны. Из второго закона Ньютона следует, что модуль мгновенного ускорения будет больше у частицы меньшей массы. На некотором расстоянии r её скорость становится равной нулю, и она начинает движение в противоположном направлении, совпадающим с направлением движения первой частицы.



В момент времени, когда скорости частиц станут одинаковыми ($u_1 = u_2 = u$), т.е. их

относительная скорость станет равной нулю, расстояние между частицами станет минимальным. Запишем закон сохранения импульса в проекции на ось Ox:

$$m_1v_1-m_2v_2=(m_1+m_2)u.$$

Закон сохранения энергии будет иметь вид:

$$\frac{m_1v_1^2}{2} + \frac{m_2v_2^2}{2} + \frac{kq_1q_2}{r_0} = \frac{(m_1 + m_2)u^2}{2} + \frac{kq_1q_2}{r_{\min}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{kq_1q_2(r_0 - r_{\min})}{r_0r_{\min}} = \frac{m_1v_1^2 + m_2v_2^2 - (m_1 + m_2)u^2}{2}.$$

$$\frac{r_0 - r_{\min}}{r_{\min}} = \frac{r_0(m_1v_1^2 + m_2v_2^2 - (m_1 + m_2)u^2)}{2kq_1q_2}.$$

Если
$$m_1 = 2 \cdot 10^{-3}$$
 кг, $m_2 = 10^{-3}$ кг, $v_1 = 5 \frac{\text{M}}{\text{c}}$,

$$v_2 = 4 \frac{M}{c}, \ q_1 = 2 \cdot 10^{-6} \text{ Km}, \ q_2 = 10^{-6} \text{ Km}, \ r_0 = 10 \text{ M},$$

TO
$$u=2\frac{M}{c}$$
.

$$\frac{r_0 - r_{\min}}{r_{\min}} = \frac{10(2 \cdot 10^{-3} \cdot 25 + 10^{-3} \cdot 16 - 3 \cdot 10^{-3} \cdot 4)}{2 \cdot 9 \cdot 10^9 \cdot 2 \cdot 10^{-12}} = 15.$$

Тогда $r_{\min} = 0.625 \text{ м} = 62.5 \text{ см}.$

2, a. Два тела с зарядом $q=10\,\mathrm{mkKn}\,\mathrm{m}$ массой $m=5\,\mathrm{r}$ каждое удерживают на горизонтальной поверхности на расстоянии $r=1\,\mathrm{m}$ друг от друга. Тела отпускают, и они начинают скользить по поверхности, коэффициент трения о которую $\mu=0,5$. Определим максимальную скорость, которую разовьют тела, и расстояние, которое они пройдут до остановки.

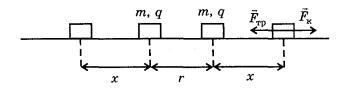
Решение

В начальный момент сила кулоновского

отталкивания $F_{\rm k} = \frac{kq^2}{r^2}$ больше, чем макси-

мальная сила трения $F_{\rm Tp} = \mu mg \left(F_{\rm K} > F_{\rm Tp_{max}}\right)$. Поэтому, как только тела освобождают, они начинают двигаться ускоренно до тех пор, пока сила кулоновского отталкивания не станет равна силе трения по модулю.

В этот момент времени ускорение становится равным нулю (a=0), а скорость каждого тела — максимальной ($v_{\rm max}$). Для определения этой скорости воспользуемся теоремой об изменении энергии системы:



$$\frac{kq^2}{r+2x} + 2\frac{mv_{\text{max}}^2}{2} - \frac{kq^2}{r} = -2\mu mgx \Rightarrow$$

$$v_{\text{max}} = \sqrt{\frac{kq^22x}{mr(r+2x)} - 2\mu gx},$$

где $\frac{kq^2}{r+2x}$ — потенциальная энергия электрического взаимодействия тел на расстоянии (r+2x); $\frac{mv_{\max}^2}{2}$ — максимальная кинетическая энергия каждого тела на расстоянии (r+2x) друг от друга; $\frac{kq^2}{r}$ — начальная потенциальная энергия электрического взаимодействия тел на расстоянии r; $-\mu mgx$ — работа силы трения, действующей на каждое тело при прохождении расстояния x.

Определим (r+2x) и 2x из условия, что сила кулоновского взаимодействия равна

силе трения
$$\frac{kq^2}{(r+2x)^2} = \mu mg \Rightarrow r+2x = \sqrt{\frac{kq^2}{\mu mg}};$$

$$2x = \sqrt{\frac{kq^2}{\mu mg}} - r.$$

Чтобы не усложнять расчёты, сразу оп-

ределим
$$r + 2x = 6$$
 м, $2x = 5$ м; $v_{\text{max}} \approx 13.2 \frac{\text{M}}{\text{C}}$.

Для определения расстояния *s*, после прохождения которого тела остановятся, также воспользуемся теоремой об изменении энергии и запишем:

$$\frac{kq^2}{r+2s} - \frac{kq^2}{r} = -2\mu mgs \implies \frac{kq^2}{r(r+2s)} = \mu mg.$$

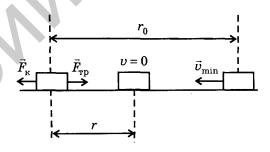
Тогда
$$r+2s=rac{kq^2}{\square mgr} \Rightarrow s=rac{kq^2}{2\square mgr}-rac{r}{2}.$$

$$[s] = \frac{\mathbf{H} \cdot \mathbf{M}^2 \cdot \mathbf{K} \pi^2}{\mathbf{K} \pi^2 \cdot \mathbf{M} \cdot \mathbf{H}} = \mathbf{M}.$$

 $s = 17.5 \, \mathbf{M}.$

2, 6. Изменим условие предыдущей задачи. Пусть два тела находятся на расстоянии $r_0=10\,$ м друг от друга. Определим минимальную скорость, которую нужно сообщить одному из тел, чтобы второе тело сдвинулось с места.

Расчёт показывает, что в начальный момент времени сила трения покоя больше силы кулоновского отталкивания. Поскольку частицы одноимённо заряженные, то очевидно, что необходимо сообщить одному из тел скорость в направлении ко второму. Когда оно окажется на некотором расстоянии r от второго тела, сила кулоновского отталкивания, действующая на второе тело, станет равной силе трения и в этот момент оно сдвинется с места. Так как требуется определить минимальную скорость, сообщаемую первому телу, чтобы сдвинуть второе, то считаем, что первое тело в этот момент остановится. Это случится на некотором расстоянии г между телами.



Определим это расстояние из условия равенства

$$\mu mg = \frac{kq^2}{r^2} \Rightarrow r = \sqrt{\frac{kq^2}{\mu mg}} = 6 \text{ M}.$$

И вновь воспользуемся теоремой об изменении энергии системы:

$$\frac{kq^2}{r} - \frac{kq^2}{r_0} - \frac{mv_{\min}^2}{2} = -\mu mg(r_0 - r).$$

Определим минимальную скорость

$$v_{\min} = \sqrt{\frac{2(r_0 - r)(kq^2 + \mu mgrr_0)}{mrr_0}} = 8\frac{M}{c}.$$

3, a. Перейдём к рассмотрению взаимодействия двух маленьких шариков массой m=150 г каждый, соединённых непроводящей недеформированной пружиной дли-

ной $l_0 = 50$ см, жёсткостью $k = 10 \frac{\mathrm{H}}{\mathrm{M}}$. После сообщения шарикам одинаковых зарядов длина пружины становится l = 100 см. Определим минимальную скорость, которую надо сообщить каждому шарику, чтобы они смогли сблизиться до прежнего расстояния l_0 .

a)
$$\vec{F}_{\kappa} \quad \vec{F}_{yup} \quad l \quad \vec{F}_{yup} \quad \vec{F}_{\kappa}$$
6)
$$\vec{F}_{\kappa} \quad \vec{F}_{yup} \quad \vec{F}_{\kappa}$$

При сообщении шарикам одинаковых зарядов на каждый из них начинают действовать сила упругости со стороны пружины и сила кулоновского отталкивания. Момент времени, когда эти две силы становятся равными, соответствует максимальному растяжению пружины до длины l. Поверхность гладкая — силы трения отсутствуют. Силы упругости и Кулона являются потенциальными (консервативными), следовательно, можем воспользоваться законом сохранения энергии:

$$\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l} + 2\frac{mv_{\min}^2}{2} + \frac{k(l-l_0)^2}{2} = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l_0}, \tag{1}$$
 где $\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l}$ и $\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l_0}$ — начальная и конечная энергии электрического взаимодействия ша-

риков; $\frac{mv_{\min}^2}{2}$ — минимальная кинетическая энергия, сообщаемая каждому шарику (так как имеется в виду минимальная скорость, сообщаемая шарикам, то конечная кинетическая энергия их должна стать равной

нулю); $\frac{k(l-l_0)^2}{2}$ — потенциальная энергия упруго деформированной пружины в начальный момент времени.

Заряды, сообщаемые шарикам, неизвестны. Определим их из условия, что при растяжении пружины до длины l силы упругости и Кулона становятся равными:

$$k(l-l_0) = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l^2} \Rightarrow \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0} = kl^2(l-l_0).$$
 (2)

Преобразуем выражение (1) к виду

$$mv_{\min}^2 = \frac{q^2(l-l_0)}{4\pi\epsilon_0 l l_0} - \frac{k(l-l_0)^2}{2}.$$

Воспользуемся выражением (2), получим

$$\begin{split} v_{\min} &= \sqrt{\frac{k l (l - l_0)^2}{m l l_0} - \frac{k (l - l_0)^2}{2m}} = \\ &= (l - l_0) \sqrt{\frac{k (2 l - l_0)}{2m l_0}}, \ v_{\min} = 5 \frac{M}{c}. \end{split}$$

3, 6. Теперь представим, что после сообщения одинаковым шарикам, соединённым непроводящей недеформированной пружиной длиной $l_0=8\,\mathrm{cm}$, заряда $q=1\,\mathrm{mkKn}$ каждому шарики приходят в колебательное движение на горизонтальной поверхности. Постепенно колебания прекращаются, длина пружины остаётся равной $l=10\,\mathrm{cm}$. Определим количество энергии, перешедшей в тепло, при затухании колебаний.

a)
$$q l_0 q$$

$$\vec{F}_{\kappa} \stackrel{\vec{F}_{ynp}}{\longleftarrow} l \stackrel{\vec{F}_{ynp}}{\longleftarrow} \vec{F}_{\kappa}$$

В начальный момент времени система обладает потенциальной энергией электричес-

кого взаимодействия шариков
$$W_{\rm I} = \frac{q^2}{4\pi \varepsilon_0 l_0}$$
.

После прекращения колебаний энергия системы станет равной сумме потенциальных энергий электрического взаимодействия шариков и упруго деформированной пружины:

$$W_{\rm II} = \frac{q^2}{4\pi\varepsilon_0 l} + \frac{k(l-l_0)^2}{2}.$$

Количество энергии Q, перешедшей в тепло в этих затухающих колебаниях, определится разностью энергий начального и конечного состояний системы:

$$Q = W_{\rm I} - W_{\rm II}$$
 или

$$Q = \frac{q^{2}}{4\pi\epsilon_{0}l_{0}} - \frac{q^{2}}{4\pi\epsilon_{0}l} - \frac{k(l-l_{0})^{2}}{2} = \frac{q^{2}(l-l_{0})}{4\pi\epsilon_{0}l_{0}l} - \frac{k(l-l_{0})^{2}}{2}.$$
(3)

Для нахождения коэффициента жёсткости пружины k воспользуемся конечным состоянием системы, когда сила кулоновского отталкивания становится равной силе упругости:

$$\frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l^2} = k(l - l_0) \Rightarrow k = \frac{q^2}{4\pi\epsilon_0 l^2 (l - l_0)}.$$
 (4)

Подставим (4) в (3), получим:

$$Q = \frac{q^2(l-l_0)}{4\pi\varepsilon_0 l_0 l} - \frac{q^2(l-l_0)^2}{8\pi\varepsilon_0 l^2(l-l_0)} = \frac{q^2(l-l_0)(2l-l_0)}{8\pi\varepsilon_0 l_0 l^2}.$$

Расчёт показал, что в тепло перешло $Q = 0.135\,\mathrm{Д}$ ж энергии.

3, в. Рассмотрим два заряженных шарика, соединённых непроводящей пружиной и расположенных на гладкой горизонтальной поверхности. Шарик с зарядом $q_0=1\,\mathrm{MkK}$ л закреплён, шарик массой $m=10\,\mathrm{r}$ и зарядом $q=2\,\mathrm{mkK}$ л подвижен и колеблется так, что минимальная длина пружины составляет $l_1=10\,\mathrm{cm}$, а длина её в недеформированном состоянии $l_0=30\,\mathrm{cm}$. Определим максимальную скорость движения колеблющегося шарика, если в этот момент длина пружины $l_2=40\,\mathrm{cm}$.

Данная система замкнутая, воспользуемся законом сохранения энергии:

$$\frac{q_{1}q_{2}}{4\pi\varepsilon_{0}l_{2}} + \frac{k(l_{2} - l_{0})^{2}}{2} + \frac{mv_{\text{max}}^{2}}{2} =
= \frac{q_{1}q_{2}}{4\pi\varepsilon_{0}l_{1}} + \frac{k(l_{1} - l_{0})^{2}}{2}.$$
(5)

В этом выражении левая часть представляет сумму энергий: электрического взаимодействия заряженных шариков, упругой деформации пружины и максимальной кинетической энергии шарика соответственно. Правая часть — сумма энергий системы в состоянии максимальной деформации пружины: энергия электрического взаимодействия заряженных шариков на расстоянии l_1 и потенциальная энергия упругой деформации пружины соответственно.

Из выражения (5):

$$\frac{mv_{\text{max}}^{2}}{2} = \frac{q_{1}q_{2}(l_{2}-l_{1})}{4\pi\varepsilon_{0}l_{1}l_{2}} + \frac{k}{2}\left((l_{1}-l_{0})^{2}-(l_{2}-l_{0})^{2}\right) =
= \frac{q_{1}q_{2}(l_{2}-l_{1})}{4\pi\varepsilon_{0}l_{1}l_{2}} + \frac{k}{2}\left(l_{1}^{2}-2l_{0}(l_{1}-l_{2})-l_{2}^{2}\right).$$
(6)

Жёсткость пружины определим из условия задачи: скорость шарика максимальна, когда его ускорение равно нулю, значит, на расстоянии l_2 силы кулоновского отталкивания и упругости становятся равными:

$$k(l_2 - l_0) = \frac{q_1 q_2}{4\pi\varepsilon_0 l_2^2} \Longrightarrow$$

жёсткость пружины
$$k = \frac{q_1 q_2}{4\pi\epsilon_0 l_2^2 (l_2 - l_0)}$$
. (7)

Подставив (7) в (6), определим максимальную скорость каждого шарика:

$$\begin{split} v_{\max} &= \sqrt{\frac{q_1q_2(l_2-l_1)}{2\pi\epsilon_0ml_1l_2}} + \frac{q_1q_2\left(l_1^2-2l_0(l_1-l_2)-l_2^2\right)}{4\pi\epsilon_0l_2^2(l_2-l_0)m} = \\ &= \sqrt{\frac{q_1q_2}{2\pi\epsilon_0m}\left(\frac{l_2-l_1}{l_1l_2} + \frac{l_1^2-2l_0(l_1-l_2)-l_2^2}{2l_2^2(l_2-l_0)}\right)}, \\ v_{\max} &= 5, 5\,\frac{\mathrm{M}}{\mathrm{c}}. \end{split}$$

Список использованных источников

- 1. Черноуцан, А. И. Физика. Задачи с ответами и решениями / А. И. Ченоуцан. М. : КДУ, 2005. 352 с.
 - 2. Физика: 3800 задач для школьников и поступающих в вузы. M. : Дрофа, 2000. 672 с.
 - 3. Развина, Т. И. Физика. Электродинамика / Т. И. Развина. Минск: БНТУ, 2011. 389 с.