

РУЛЕВОЕ УПРАВЛЕНИЕ ШАССИ 8X8

студент гр.101011 Портянков И.А

Научный руководитель – канд. тех. наук, доцент Жданович Ч.И.

Одна из самых важных систем колесных машин (КМ) с точки зрения безопасности движения — система рулевого управления, обеспечивающая его движение (поворот) в заданном направлении. Схема поворота КМ должна обеспечивать минимальное боковое скольжение колес или исключать его для повышения параметров устойчивости КМ при выполнении поворота, а также для увеличения срока службы шин. В ходе исследования, была разработана схема поворота шасси с управляемыми колесами передних и задних осей. За базу было взято шасси с управляемыми колесами двух передних осей. Результат представлен на рис. 1.

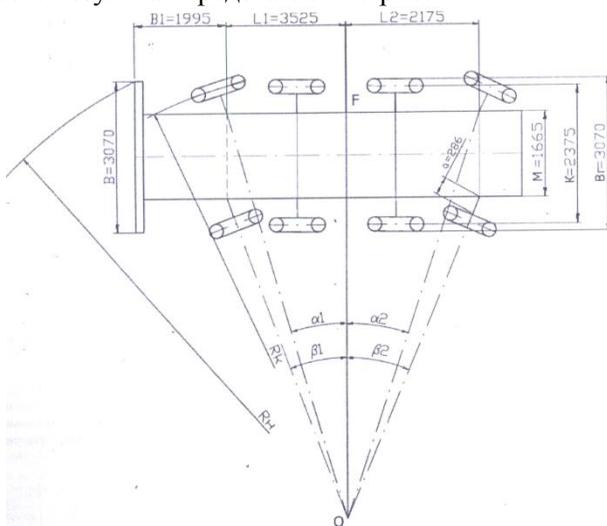


Рис.1 - Схема поворота шасси с управляемыми колесами передних и задних осей

На основании расчета кинематики рулевого управления можно сделать вывод о целесообразности данной конструкции, так как при применении предложенной схемы радиус поворота шасси уменьшается с 10,894 м до 7,36 м.