

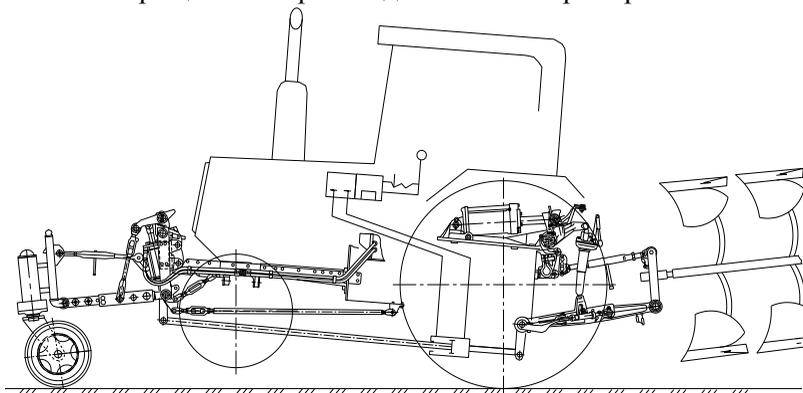
УДК 629.366.001.063(075.8)

ТРАНСФОРМАЦИЯ КОЛЕСНОЙ ФОРМУЛЫ ТРАКТОРА

студент гр. 10603314 Рапопорт Д.Л.

Научный руководитель – преподаватель Щербакова О.К.

Задачей, решаемой приведенным изобретением (см. рисунок ниже), является улучшение поворачиваемости трактора путем трансформации его колесной формулы с 4К2 на 3К2 во время гладкой пахоты и сокращение непроизводительных затрат времени.



Трактор содержит остов, несущую его ходовую систему, состоящую из расположенных попарно спереди и сзади трактора четырех колесных движителей, причём передняя пара движителей установлена с возможностью поворота в горизонтальной плоскости для направления движения трактора, а задняя – снабжена дифференциальным приводом вращения и отдельными тормозами, два установленных на остова механизма навешивания технологических машин и орудий с управляемыми гидравлическими приводами их подъёма и опускания, один из которых – основной – расположен сзади, а второй – дополнительный – спереди. Трактор снабжён колесом, установленным на дополнительном механизме навешивания с возможностью свободного вращения в вертикальной и поворота в горизонтальной плоскостях, причём оси вращения и поворота колеса скрещиваются под прямым углом. Механизмы навешивания связаны друг с другом в противофазе механически или гидравлически и снабжены устройством разъединения этой кинематической связи.