

## ПЛАТФОРМА МОБИЛЬНАЯ ДЛЯ МЕДИЦИНСКОЙ ТЕХНИКИ

Студент гр. 11307112 Рекеть А. И.

Канд. техн. наук, доцент Савченко А. Л.

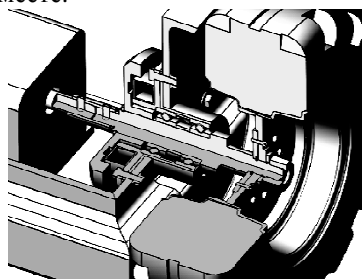
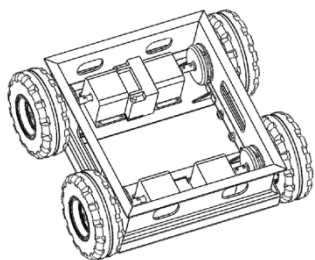
Белорусский национальный технический университет

В настоящее время большая часть необходимых транспортных операций в больницах и лечебно-диагностических учреждениях со стационарами выполняется почти исключительно вручную специальным медицинским персоналом с использованием тележек или медицинских столиков. Особенно плохо обстоит дело с перевозкой тяжелобольных или больных с нарушением опорно-двигательного аппарата на процедуру или операцию. Эта работа оказывается непосильно тяжелой для санитаров и является причиной физических травм и других недугов. Поэтому в настоящее время автоматизация перевозки больных, а также автоматизация таких несложных, но чрезвычайно трудоемких ввиду их многочисленности транспортных операций, как снабжение питанием лежачих, разнос по кабинетам и палатам лекарств и медицинских карт, смена белья и постельных принадлежностей, являются одними из наиболее актуальных проблем.

Разработанная платформа включает следующие основные части: основание, систему привода и систему питания, систему управления направлением движения.

Систему привода имеет каждое колесо, и она включает в себя шаговый двигатель, вращение вала которого передается на колесо посредством жесткой муфты.

Конструктивно сами двигатели и соответствующие им детали, обеспечивающие передачу, расположены на основании зеркально относительно как продольной, так и поперечной оси тележки, что вызвано необходимостью реализовать разворот тележки на месте.



Внешний вид платформы мобильной