

Использование обобщенного корневого годографа при синтезе систем с неопределенностью

Несенчук А.А.

Объединенный институт проблем информатики НАН Беларуси

Опишем динамическую систему характеристическим полиномом

$$p(s) = s^n + a_1 s^{n-1} + \dots + a_{n-1} s + a_n, \quad (1)$$

где $a_j \in \{\underline{a}_j, \bar{a}_j\}$ – вещественные коэффициенты, $j = 1, \dots, n$, $s = \sigma + i\omega$.

Требуется решить задачу синтеза интервального полинома (1) четвертого порядка, семейство корней которого располагается в заданной в плоскости собственных частот s области качества Q , ограниченной линиями равной степени устойчивости, β_1 и β_2 , исходя из того, что номинальные значения и границы изменения коэффициентов a_j не известны.

Используем расширение E_n [1] полинома (1) следующего вида:

$$E_n = \{p_k(s) = s^k + a_1 s^{k-1} + \dots + a_{k-1} s + a_k\}, \quad (2)$$

где $k = \overline{1, n}$, $p_k(s) = p(s)$; $p_{k-1}(s) = (p_k(s) - a_k)/s$, и строим годографы (2) (рис. 1).

Вычисление интервалов a_j (1) основано на следующем утверждении [1].

Утверждение. Корневой годограф порождающего полинома $p_{k-1}(s)$ относительно любого из его коэффициентов a_j представляет собой траектории начальных точек свободного годографа $p_k(s)$.

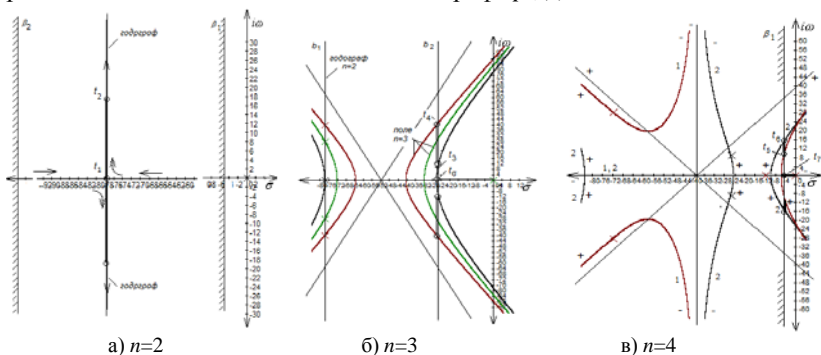


Рис. 1 – Поля корневых траекторий при $n=2$, $n=3$ и $n=4$

Границы интервалов a_j определяем в соответствии с границами β_1 и β_2 . Тогда, согласно конфигурации полей и рис. 1а: $\underline{a}_2 = a_2(t_1)$, $\bar{a}_2 = a_2(t_2)$; согласно рис. 1б: $\bar{a}_3 = \min(a_3 \min(t_4), a_3 \min(t_6))$, $\underline{a}_3 = 0$; согласно рис. 1в: $\bar{a}_4 = \min(a_4 \min(t_6), a_4 \min(t_7))$, $\underline{a}_4 = 0$, где $a_{j \min}$ – минимальное значение a_j .