

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ РЕСПУБЛИКИ БЕЛАРУСЬ  
БЕЛОРУССКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ  
Международный институт дистанционного образования  
Информационные системы и технологии

ДОПУЩЕН К ЗАЩИТЕ

Заведующий кафедрой

 А.А. Лобатый

«2» 06 2018г.

**МАГИСТЕРСКАЯ ДИССЕРТАЦИЯ**

на соискание степени магистра техники и технологии

Аппаратное и программное обеспечение траектории движения  
беспилотного летательного аппарата

Специальность 1-53 81 02 «Методы анализа и управления в технических и  
экономических системах»

Магистрант

 А.В. Логинов

Руководитель  
к.т.н., доцент

 Ю.Н. Петренко

# **ОБЩАЯ ХАРАКТЕРИСТИКА РАБОТЫ**

## **Цель и задачи исследования.**

Цель работы: Разработать алгоритм управления БПЛА в режиме полета по заданной траектории.

Задачи:

- анализ существующих алгоритмов управления БПЛА;
- постановка требования к качеству управления;
- анализ систем моделирования и выбор среды создания динамической модели БПЛА;
- визуализация имитационной модели;
- создание динамики модели в выбранной среде моделирования;
- разработка алгоритмов модели управления БПЛА;
- отработка алгоритмов на созданной имитационной модели;
- оценка результатов, получаемых при проведении модельных экспериментов в различных условиях полета.

## **Научная и практическая значимость результатов исследования.**

Практическая ценность полученных результатов заключается в том, что на основе исследованных подходов разработан алгоритм управления специфическим беспилотным летательным аппаратом с вертикальным взлетом. Полученный алгоритм позволяет летать по заданным траекториям с высокой степенью точности.

## **Апробация результатов диссертации.**

Проведенные в диссертационной работе исследования привели к созданию алгоритма управления, обеспечивающего безопасное управление штатным режимом полета беспилотного летательного аппарата со специфической конструкцией. При этом получены следующие основные научные результаты:

- исследован БПЛА заданного класса как объект управления;
- разработана динамическая модель самолета для отработки алгоритма управления.

## **Структура и объём магистерской диссертации.**

Диссертационная работа состоит из четырех глав.

В первой главе исследуется БПЛА как объект управления. Более подробно раскрывается практическая ценность использования ЛА. Приводится: классификация аэродинамических схем, обоснование выбора каналов управления, постановка требований к качеству управления, обоснование и выбор среды для моделирования БПЛА [2].

Во второй главе ведется обзор различных визуальных систем моделирования – авиасимуляторов. Описан процесс разработки имитационной модели в авиасимуляторе [3].

Третья глава посвящена описанию математической динамической модели полета для решения задач динамики в программной среде Simulink [4].

В четвертой главе приведена созданная автоматическая система управления, и процессы ее регулирования [5].

## СПИСОК ИСПОЛЬЗОВАННЫХ ИСТОЧНИКОВ

1. Nick Ters, статья для журнала TomDispatch «American empire project - Robot Warfare» 2012г.
2. Официальный сайт представитель ArduPilot, [Электронный ресурс], содержит данные о контроллере ArduPilot.2012.Режим доступа: <http://ardupilot.com/>, свободный
3. Официальный сайт представитель симулятора X-Plane. [Электронный ресурс], Содержит базу знаний о симуляторе X-Plane. Режим доступа: <http://www.x-plane.com>, свободный.
4. Официальный сайт представитель симулятора FlightGear. [Электронный ресурс], Содержит базу знаний о симуляторе FlightGear. Режим доступа: <http://www.flightgear.org/>, свободный.
5. Российский сайт о ракетной технике и технологии, [Электронный ресурс],
6. Информационно-аналитическое интернет-издание по авиаракетной технике, Режим доступа: <http://www.missiles.ru>, свободный.
7. Российский сайт, посвященный беспилотной авиации, [Электронный ресурс], Федутинов Д. Режим доступа: [http://www.uav.ru/](http://www.uav.ru), свободный.
8. The Unmanned Aerial Vehicle Systems Association (UAVS), [Электронный ресурс] Режим доступа: [http://www.uavs.org/](http://www.uavs.org), свободный.
9. Аэродинамические профили, [Электронный ресурс], база данных профилей крыла. Режим доступа, [http://www.ae.illinois.edu/m-selig/ads/coord\\_database.html](http://www.ae.illinois.edu/m-selig/ads/coord_database.html), свободный.
10. Э.Б. Микиртумова. “Авиационный моделизм”. Учебное пособие. 296 стр. ДОСААФ. Москва. 1956 г.
11. В.А. Боднер, «Системы управления летательными аппаратами», Москва, Машиностроение, 1973г.
12. Официальный сайт магазин симулятора. [Электронный ресурс], 2011 Microsoft Corporation Режим доступа, <http://www.microsoft.com/games/flight/>, свободный.
13. Сайт библиотека симулятора FlighGear, [Электронный ресурс], Описание моделирования и возможностей программы моделирования Yasim, Режим доступа, <http://wiki.flightgear.org/YASim>, свободный.
14. Сайт библиотека симулятора FlighGear, [Электронный ресурс], Описание моделирования и возможностей программы моделирования JSBSim, Режим доступа, <http://wiki.flightgear.org/JSBSim>, свободный.

15. Сайт о системах лицензий GNU, [Электронный ресурс], Документация к лицензий GNU. Режим доступа, <http://www.gnu.org/licenses/gpl-faq.html>, свободный.
16. Официальный сайт о графической библиотеке OpenGL, [Электронный ресурс], Архив описаний, истории изменений о OpenGL, Режим доступа, <http://www.opengl.org/>, свободный.
17. Сайт посвященный текстовому формату XML, [Электронный ресурс], Описание XML, Лиам Квин. 2012. Режим доступа, <http://www.w3.org/XML/>, свободный.
18. Александров А.В. Потапов В. Д. Основы теории упругости и пластичности: учебник для ит. спец. вузов. – М.:Высш. шк., 1990. – 400с.
19. Кронистер Д. «Основы Blender 4-е издание». Blender-сообщество, 2011, [рус] PDF416
20. Сайт с описанием UDP протокола, [электронный ресурс], Режим доступа, <http://www.dcs.bbk.ac.uk/networks/transport-layer/udp.php> свободный.
21. Егоренко Д. Л. И др. «Основы математического моделирования», [ги], 188с.
22. Лазарев Ж. «Моделирование процессов и систем в MATLAB. Учебный курс, Питер(BXV, 2005),(ru)-512с.
23. Лурье А. И. «Аналитическая механика – М.:Физматлит – 1961 г. – 824с.
24. Андерсон, Джон Д. (2008). «Введение в полеты» шестое издание. McGrawHill. ISBN 0-07-126318-7.
25. Мирошник. И. В. «Теория автоматического управления. Линейные системы» - СПб, учебное пособие, Питер 2005г, - 336с.
26. Б.Р. Андриевский, А.Л Фрадков, «Современные направления синтеза систем автоматического управления летательными аппаратами», Санкт-Петербург, Институт проблем машиноведения РАН, 2004г.
27. В.А. Боднер, «Системы управления летательными аппаратами» , Москва, Машиностроение, 1973г.
28. С.В. Богословский, А.Д. Дорофеев, «Динамика полётов летательных аппаратов», учебное пособие, СПбГУАП, 2002г.
29. Бессекерский В.А., Попов Е.П. Москва, «Теория автоматического регулирования»,