

**Системы маневрирования горных машин для подземной добычи
на колесных движителях**

Загоровский Ю. В.
ОАО «Белгорхимпром», г. Минск

В горных выработках работы ведутся в стесненных условиях. В силу большого количества причин движение транспортных машин происходит по сложному пути, состоящему из прямолинейных и криволинейных участков различной кривизны и ориентации. Поэтому к системам маневрирования машин на колесных движителях предъявляются высокие требования к управляемости и маневренности.

В горных машинах на колесном ходу используются системы поворота, которые можно классифицировать по принципам изменения направления движения. В этом смысле различают системы поворота за счет:

- поворота колес одной или нескольких осей;
- поворота одной или нескольких осей, а также поворота полурам;
- разности скоростей вращения колес противоположных бортов.

В настоящее время наиболее широко применяемыми системами поворота горных машин на колесных движителях являются системы с управляемыми колесами и с шарнирно-сочлененной рамой. Изучению процессов маневрирования таких машин посвящено большое количество научных исследований и разработано большое количество методов оценки их эффективности. Интеес представляет система поворота за счет разных скоростей колес различных бортов машины. Эта система поворота имеет применение в колесных технологических машинах. Для колесных машин, работающих в подземных условиях, она практически не использовалась. Вместе с тем ее использование дает положительный эффект для увеличения объемов кузова транспортных машин и повышения их производительности.