

ФАКУЛЬТЕТ Машиностроительный

КАФЕДРА Интеллектуальные и мехатронные системы

ДОПУЩЕН К ЗАЩИТЕ

Заведующий кафедрой

  
«15» 09 2020 г.

А.В. Гулай

**РАСЧЕТНО-ПОЯСНИТЕЛЬНАЯ ЗАПИСКА  
ДИПЛОМНОГО ПРОЕКТА**

Мобильное устройство с гусеничным движителем для радиопротиводействия  
низколетящим целям

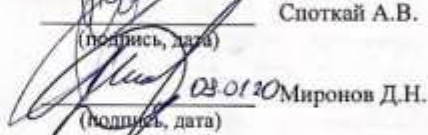
Специальность 1-55 01 03 Компьютерная мехатроника

Обучающийся  
группы 10309115

  
(подпись, дата)

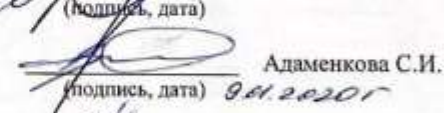
Споткай А.В.

Руководитель проекта

  
(подпись, дата) 03.01.20

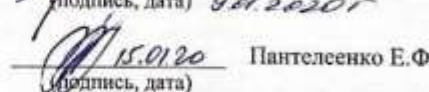
Миронов Д.Н.

Консультанты  
по разделу экономики

  
(подпись, дата) 04.2020 г.

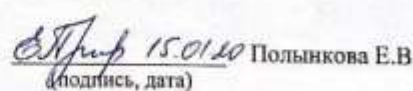
Адаменкова С.И.

по разделу охраны труда

  
(подпись, дата) 15.01.20

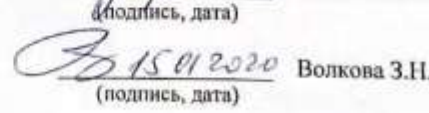
Пантелеенко Е.Ф.

по электронной презентации

  
(подпись, дата) 15.01.20

Полынкova Е.В.

Ответственный за нормоконтроль

  
(подпись, дата) 15.01.2020

Волкова З.Н.

Объем дипломного проекта:  
расчетно-пояснительная записка – 77 страниц;  
графическая часть – 8 листов;  
магнитные (цифровые) носители – 1 единица.

Минск 2020

## **РЕФЕРАТ**

Дипломный проект 85 с., 25 рис., 43 табл., 11 источников.

### **РАДИОЭЛЕКТРОННАЯ БОРЬБА, ГУСЕНИЧНОЕ ШАССИ, АВТОНОМНЫЕ РОБОТЫ.**

Объект исследования: мобильное устройство с гусеничным двигателем для радиопротиводействия низколетящим целям.

Цель: разработка мобильного устройства с гусеничным двигателем для радиопротиводействия низколетящим целям.

В результате разработана собственная модель мехатронной системы. Подобранны компоненты для создания данной системы.

## СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМОЙ ЛИТЕРАТУРЫ

1. <https://www.belrynok.by/2017/03/09/sredstva-radioelektronnoj-borby-chuma-na-vashi-drony/>
2. Амин Нихад Мохаммед Амин. Управление движением гусеничных мобильных роботов в недетерминированных условиях: дис. канд. техн. наук. Южно-Российский государственный политехнический университет (НПИ) имени М.И. Платова, Новочеркасск, 2016.
3. Большаков, А.А. Управление движением мобильного робота // Вестник АГТУ. // Большаков А.А., Лисицкий Д.Л.-М: Вестн. Астрахан. гос. техн. ун-та. Сер. управление, вычисл. техн. информ., 2011.
4. <http://www.xn----7sbfedebebzdrkbi5bmwkezhiv8r1a.xn--p1ai/product/7150/>
5. Долуханов, М. Распространение радиоволн / М. П. Долуханов. – М.: Связь, 1972. – 336 с.
6. Ткачев, С.Б. Реализация движения колесного робота по заданной траектории. М.: ФГБОУ ВПО "МГТУ им. Н.Э. Баумана.", 2008.
7. <https://geektimes.ru/post/27272/>
8. : <http://www.sensorica.ru/s2.shtml>.
9. : <http://766uptk.ru/index.php?do=static&page=uran-6>
10. Экономические показатели. Методическое пособие
11. Охрана труда. Методическое пособие.