

## МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ОТВЕРЖДЕНИЯ ИЗДЕЛИЯ В УСЛОВИЯХ СВЯЗАННОЙ ТЕОРИИ ТЕРМОВЯЗКОУПРУГОСТИ

Беляева Н.А.

*Сыктывкарский государственный университет, Сыктывкар, Россия*

Широкое распространение полимерных (композитных) материалов в различных областях экономики требует постоянного развития метода математического моделирования исследования процессов формирования изделий различной геометрии из этих материалов. Результаты исследований по данной тематике в условиях несвязанной теории термовязкоупругости проводились автором в предшествующие годы и представлены, к примеру, в работах [1–6].

**Основные уравнения.** В настоящей работе рассматривается теоретическая часть математической модели формирования плоской пластины в процессе отверждения полимерной среды при наличии неоднородного температурного поля в рамках связанной теории [7]. Диссипативная функция в уравнении баланса тепла состоит из двух компонент: химической, обусловленной процессом полимеризации и механической, обусловленной возникающими в ходе отверждения вязкоупругими напряжениями и деформациями:

$$c\rho\left(\frac{\partial T}{\partial t} + \vec{V} \cdot \text{grad } T\right) = \text{div}(\chi \cdot \text{grad } T) + \sigma'_{ik} \frac{\partial V_i}{\partial x_k} + Q_n \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \quad (1)$$

где  $c$  – теплоемкость среды,  $\rho$  – плотность,  $\chi$  – теплопроводность,  $Q_n$  – тепловой эффект процесса полимеризации. В работе приняты следующие предположения: а) постоянство констант  $c$ ,  $\chi$ ,  $Q_n$ ; б) зависимость целевых функций от одной пространственной координаты  $x$  и времени  $t$ ; таким образом,  $T = T(x, t)$ ,  $\vec{V} = (V(x, t), 0, 0)$ ,  $\alpha = \alpha(x, t)$  – температура, вектор скорости и глубина (степень) полимеризации, соответственно;  $\sigma'_{ik} = \sigma'_{ik}(x, t)$  вязкоупругий тензор напряжений, определяемый на основе стандартной линейной модели вязкоупругого тела – последовательное соединение среды Гука и Кельвина [6]. С учетом предположений тензор напряжений имеет одну ненулевую компоненту:  $\sigma'_{ik} = \sigma_{xx} \equiv \sigma(x, t)$ . Тогда в уравнении (1) выполняются соотношения:

$$\sigma'_{ik} = \eta \frac{\partial V}{\partial x}, \quad \frac{\partial V}{\partial x} = \frac{1}{\eta} \sigma, \quad \sigma'_{ik} \frac{\partial V_i}{\partial x_k} = \frac{\sigma^2}{\eta}, \quad (2)$$

где  $\eta = \eta(T)$  – вязкость среды, зависящая от температуры. С учетом сделанных предположений, выражений для дифференциальных операторов в декартовой системе координат формула (1) примет вид:

$$c\rho\left(\frac{\partial T}{\partial t} + V \cdot \frac{\partial T}{\partial x}\right) = \chi \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\sigma^2}{\eta} + Q_n \frac{\partial \alpha}{\partial t}. \quad (3)$$

В качестве реакции полимеризации (отверждения) примем автокаталитическую реакцию первого порядка:

$$\frac{\partial \alpha}{\partial t} = k_0 \exp[-U/RT](1-\alpha)(\varepsilon_0 + \alpha), \quad (4)$$

здесь  $k_0$  – константа скорости реакции полимеризации,  $U$  – энергия активации процесса полимеризации,  $R$  – универсальная газовая постоянная,  $\varepsilon_0$  – критерий автокаталитичности процесса полимеризации [1, 5].

Плотность  $\rho$  в рассматриваемой постановке задачи не является постоянной величиной – определим ее изменение, следуя закону сохранения масс. Пусть  $\rho_0$  – плотность в точке  $x$  в момент времени  $t$ ,  $\rho_1$  – плотность в точке  $x + \Delta x$  в момент  $t + \Delta t$ , тогда, вследствие сохранения массы элемента, справедливо равенство:

$$\rho_1 \cdot (x + \Delta x) = \rho_0 \cdot x, \quad \rho_1 = \rho_0 \cdot \frac{x}{x + \Delta x}, \quad \rho_1 = \rho_0 \cdot \frac{1}{1 + \frac{\Delta x}{x}}, \quad \rho_1 = \rho_0 \cdot \frac{1}{1 + \varepsilon_x},$$

где  $\varepsilon_x = \varepsilon(x, t)$  – относительное изменение длины элемента, то есть деформация элемента. Таким образом, справедлива формула

$$\rho(x, t) = \rho_0 \cdot \frac{1}{1 + \varepsilon(x, t)}, \quad \varepsilon_1 = \frac{1}{1 + \varepsilon(x, t)}, \quad \rho(x, t) = \rho_0 \cdot \varepsilon_1. \quad (5)$$

Деформация произвольного элемента формируемого материала обусловлена деформацией вследствие изменения температуры  $\varepsilon^T = \varepsilon^T(x, t)$  и деформацией вследствие химической реакции, полимеризации (отверждения) материала – химическая усадка  $\varepsilon^\alpha = \varepsilon^\alpha(x, t)$ . Таким образом, в формуле (5) выполняется равенство:

$$\varepsilon(x, t) = \varepsilon^T(x, t) + \varepsilon^\alpha(x, t). \quad (6)$$

Одномерная стандартная модель вязкоупругого тела описывается уравнениями типа Вольтерра – закон наследственной упругости – следующего вида [6]:

$$\sigma(x, t) = E \left[ \varepsilon(x, t) - \int_0^t (\lambda - \mu) \varepsilon(x, \tau) \exp(-\lambda(t - \tau)) d\tau \right], \quad (7)$$

где  $E$  модуль упругости составляющего элемента Гука,  $\lambda$ ,  $\mu$  – параметры модели, отвечающие за упругие и вязкие свойства модели; будем считать  $E$ ,  $\lambda$ ,  $\mu$  постоянными величинами.

Соотношения (1)–(7) позволяют записать систему уравнений для анализа процесса формирования плоской полосы в ходе отверждения полимерного материала в неоднородном температурном и конверсионном поле, в условиях связанной теории термоупругости, определения температуры, глубины превращения (отверждения) исходного материала, скорости деформирования, напряженно-деформированного состояния изменяющейся среды:

$$c\rho_0\varepsilon^1 \left( \frac{\partial T}{\partial t} + V \cdot \frac{\partial T}{\partial x} \right) = \chi \frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\sigma^2}{\eta} + Q_n \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \quad (8)$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial t} = k_0 \exp[-U/RT](1 - \alpha)(\varepsilon_0 + \alpha), \quad (9)$$

$$\sigma(x, t) = E \left[ \varepsilon(x, t) - \int_0^t (\lambda - \mu) \varepsilon(x, \tau) \exp(-\lambda(t - \tau)) d\tau \right], \quad (10)$$

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{1}{\eta} \sigma; \quad (11)$$

начальные условия:

$$t=0: T(x,0)=T^0, \quad \alpha(x,0)=0, \quad \sigma(x,0)=0; \quad 0 \leq x \leq x_0; \quad (12)$$

граничные условия:

$$\left. \frac{\partial T}{\partial x} - h_0(T - T^e) \right|_{x=0} = 0, \quad (13)$$

$$\left. \frac{\partial T}{\partial x} + h_1(T - T^e) \right|_{x=x_0} = 0. \quad (14)$$

В условиях (12)–(14) температура  $T^0$ ,  $T^e$  начальная температура материала и температура окружающей среды, соответственно.

**Безразмерная модель.** В задаче (8)–(14) введем безразмерные переменные и параметры:

$$\begin{aligned} r &= \frac{x}{x_0}, \quad 0 \leq r \leq 1; \quad \tau = k_1(T^*)t; \quad \theta = \frac{T - T^*}{\beta T^*}; \quad \xi = \frac{\sigma}{E}; \quad \nu(r, \tau) = \frac{V(x, t)}{x_0 k_1(T^*)}; \\ k_1(T^*) &= k_0 \exp\left(-\frac{1}{\beta}\right); \quad \beta = \frac{RT^*}{U}; \quad \delta = \frac{\rho_0 c x_0^2 k_1(T^*)}{\chi}; \quad k_n = \frac{\theta_n x_0^2 k_1(T^*)}{\beta T^* \chi}; \\ sig &= \frac{E^2 x_0^2}{\eta_0 \beta \chi T^*}; \quad \bar{h}_0 = x_0 h, \quad \bar{h}_1 = x_0 h_1; \quad \lambda_1 = \frac{\lambda}{k_1(T^*)}, \quad \mu_1 = \frac{\mu}{k_1(T^*)}; \\ \omega &= \frac{E}{k_1(T^*) \eta_0}; \quad k^\theta = k^T \beta T^*. \end{aligned} \quad (15)$$

Здесь  $T^*$  – некоторая температура материала, определяемая конкретными условиями задачи, к примеру,  $T^* = T^0$  – начальная температура материала;  $\rho = \rho_0$  – начальная плотность,  $\eta = \eta_0$  – начальная вязкость.

Запишем формулу для деформации материала с использованием (15):

$$\varepsilon(x, t) = \varepsilon^T(x, t) + \varepsilon^\alpha(x, t),$$

$$\varepsilon(x, t) = k^T (T - T^0) + k^\alpha \alpha(x, t), \quad \theta = \frac{T - T^*}{\beta T^*}, \quad \theta^0 = \frac{T^0 - T^*}{\beta T^*}, \quad \theta - \theta^0 = \frac{T - T^0}{\beta T^*},$$

$$\varepsilon(r, \tau) = k^T \beta T^* (\theta(r, \tau) - \theta^0) + k^\alpha \alpha(r, \tau), \quad \varepsilon(r, \tau) = k^\theta (\theta(r, \tau) - \theta^0) + k^\alpha \alpha(r, \tau).$$

В безразмерном виде с использованием обозначений (15) система (8) – (14) записывается:

$$\varepsilon^1 \delta \left( \frac{\partial \theta}{\partial \tau} + \nu \cdot \frac{\partial \theta}{\partial r} \right) = \frac{\partial^2 \theta}{\partial r^2} + sig \cdot \exp(\theta) \xi^2 + k_n \frac{\partial \alpha}{\partial \tau}, \quad (16)$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial \tau} = \exp\left[\frac{\theta}{1 + \beta \theta}\right] (1 - \alpha)(\varepsilon_0 + \alpha), \quad (17)$$

$$\xi(r, \tau) = \varepsilon(r, \tau) - \int_0^\tau (\lambda_1 - \mu_1) \varepsilon(r, s) \exp(-\lambda_1(\tau - s)) ds, \quad (18)$$

$$\frac{\partial \nu}{\partial r} = \omega \cdot \xi \exp \theta; \quad (19)$$

начальные условия:

$$\tau=0: \theta(r,0)=\theta^0, \alpha(r,0)=0, \xi(r,0)=0, 0 \leq r \leq 1; \quad (20)$$

граничные условия:

$$\left. \frac{\partial \theta}{\partial r} - \bar{h}_0 (\theta - \theta^e) \right|_{r=0} = 0, \quad (21)$$

$$\left. \frac{\partial \theta}{\partial r} + \bar{h}_1 (\theta - \theta^e) \right|_{r=1} = 0. \quad (22)$$

Система (16)–(22) решается численно с использованием метода прогонки.

**Алгоритм численного анализа.** Заменяем выражения (16)–(22) разностными соотношениями, учитывая последовательность их использования.

Введем пространственно-временную сетку:

$$(r_i, \tau_j): \quad 0 = r_0 < r_1 < r_2 < \dots < r_i < \dots < r_n = 1, \quad 0 = \tau_0 < \tau_1 < \tau_2 < \dots < \tau_j < \dots, \\ \Delta r = r_i - r_{i-1}, \quad 1 \leq i \leq n, \quad \Delta \tau = \tau_j - \tau_{j-1}, \quad j \geq 1.$$

Положим

$$f_{ij} = f(r_i, \tau_j),$$

и преобразуем уравнение (17):

$$\text{ex} = \exp\left(\frac{\theta_{i,j-1}}{1 + \beta \theta_{i,j-1}}\right); \quad \frac{\alpha_{ij} - \alpha_{i,j-1}}{\Delta \tau} = \text{ex} \cdot (1 - \alpha_{i,j}) (\varepsilon_0 + \alpha_{i,j-1}),$$

$$\alpha_{ij} = \frac{\alpha_{i,j-1} (1 + \Delta \tau \cdot \text{ex}) + \varepsilon_0 \cdot \Delta \tau \cdot \text{ex}}{1 + \Delta \tau \cdot \text{ex} \cdot (\varepsilon_0 + \alpha_{i,j-1})}, \quad j \geq 1, \quad \alpha_{i0} = 0;$$

$$D\alpha = \frac{\alpha_{ij} - \alpha_{i,j-1}}{\Delta \tau}.$$

Запишем разностное соотношение, соответствующее уравнению (16):

$$\varepsilon_{i,j-1}^1 = \frac{1}{1 + k^\theta (\theta_{i,j-1} - \theta_0) + k^\alpha \alpha_{i,j}}, \\ \varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \left( \frac{\theta_{i,j} - \theta_{i,j-1}}{\Delta \tau} + v_{i,j-1} \cdot \frac{\theta_{i,j} - \theta_{i-1,j}}{\Delta r} \right) = \frac{\theta_{i+1,j} - 2\theta_{i,j} + \theta_{i-1,j}}{(\Delta r)^2} + \xi_{i,j-1}^2 \cdot \text{sig} \cdot \exp(\theta_{i,j-1}) + k_n \cdot D\alpha, \\ \theta_{i,j} \left[ \varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \left( \frac{1}{\Delta \tau} + \frac{v_{i,j-1}}{\Delta r} \right) + \frac{2}{(\Delta r)^2} \right] = \frac{\theta_{i+1,j}}{(\Delta r)^2} + \theta_{i-1,j} \left( \frac{v_{i,j-1}}{\Delta r} + \frac{1}{(\Delta r)^2} \right) + \varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \cdot \frac{1}{\Delta \tau} \theta_{i,j-1} + \\ + \xi_{i,j-1}^2 \cdot \text{sig} \cdot \exp(\theta_{i,j-1}) + k_n \cdot D\alpha;$$

Воспользуемся прогоночной формулой:

$$\theta_{i+1,j} = E_{i+1,j} \theta_{i,j} + F_{i+1,j}, \quad (23)$$

подставив ее в предыдущее разностное соотношение. После несложных преобразований, получим:

$$\theta_{i,j} = \theta_{i-1,j} \frac{(v_{i,j-1}\Delta r + 1)\Delta\tau}{\varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \Delta r (\Delta r + v_{i,j-1}\Delta\tau) + \Delta\tau(2 - E_{i+1,j})} + \frac{(\Delta r)^2 \cdot \delta \cdot \varepsilon_{i,j-1}^1 \theta_{i,j-1} + \Delta\tau (\Delta r)^2 (\xi_{i,j-1}^2 \cdot \text{sig} \cdot \exp(\theta_{i,j-1}) + k_n \cdot D\alpha) + \Delta\tau F_{i+1,j}}{\varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \Delta r (\Delta r + v_{i,j-1}\Delta\tau) + \Delta\tau(2 - E_{i+1,j})}.$$

Из последнего выражения получим рекуррентные формулы для прогоночных коэффициентов:

$$E_{i,j} = \frac{(v_{i,j-1}\Delta r + 1)\Delta\tau}{\varepsilon_{i,j-1}^1 \cdot \delta \cdot \Delta r (\Delta r + v_{i,j-1}\Delta\tau) + \Delta\tau(2 - E_{i+1,j})},$$

$$F_{i,j} = \frac{(\Delta r)^2 \cdot \delta \cdot \varepsilon_{i,j-1}^1 \theta_{i,j-1} + \Delta\tau (\Delta r)^2 (\xi_{i,j-1}^2 \cdot \text{sig} \cdot \exp(\theta_{i,j-1}) + k_n \cdot D\alpha) + \Delta\tau F_{i+1,j}}{\varepsilon_{i,j-1}^1 \delta \cdot \Delta r (\Delta r + v_{i,j-1}\Delta\tau) + \Delta\tau(2 - E_{i+1,j})}, \quad (24)$$

$$i \in 1 \dots n-1, \quad j \geq 1.$$

Таким образом, значения температуры в узлах построенной сетки определяются формулой:

$$\theta_{i,j} = E_{i,j} \theta_{i-1,j} + F_{i,j}, \quad i = 1 \dots n-1, \quad j \geq 1. \quad (25)$$

В каждом  $j$ -м слое по формулам (24) определяются прогоночные коэффициенты с использованием правого граничного условия (22):

$$r = 1: \quad \frac{\theta_{n,j} - \theta_{n-1,j}}{\Delta r} = -\bar{h}_1 (\theta_{n,j} - \theta^e), \quad \theta_{n,j} = \frac{\theta_{n-1,j}}{1 + \bar{h}_1 \Delta r} + \frac{\bar{h}_1 \Delta r}{1 + \bar{h}_1 \Delta r} \theta^e, \quad j \geq 1.$$

Из последнего соотношения получим выражения для прогоночных коэффициентов на правой границе области:

$$E_{n,j} = \frac{1}{1 + \bar{h}_1 \Delta r}, \quad F_{n,j} = \frac{\bar{h}_1 \Delta r}{1 + \bar{h}_1 \Delta r} \theta^e, \quad j \geq 1.$$

Затем справа налево определяем остальные коэффициенты по формулам (24):

$$(E_{i,j}, F_{i,j}), \quad i = n-1 \dots 1.$$

На левой границе воспользуемся граничным условием:

$$r = 0: \quad \frac{\theta_{1,j} - \theta_{0,j}}{\Delta r} = \bar{h}_0 (\theta_{0,j} - \theta^e),$$

из которого следует, что

$$\theta_{1,j} = \theta_{0,j} + \bar{h}_0 (\theta_{0,j} - \theta^e) \Delta r.$$

С другой стороны, по прогоночной формуле (25)

$$\theta_{1,j} = E_{1,j} \theta_{0,j} + F_{1,j},$$

следовательно, выполняется равенство

$$\theta_{0,j} + \bar{h}_0 (\theta_{0,j} - \theta^e) \Delta r = E_{1,j} \theta_{0,j} + F_{1,j}, \quad \theta_{0,j} (1 + \bar{h}_0 \Delta r - E_{1,j}) = F_{1,j} + \bar{h}_0 \theta^e \Delta r,$$

из которого определяем температуру на границе  $r=0$ :

$$\theta_{0,j} = \frac{F_{1,j} + \bar{h}_0 \theta^e \Delta r}{1 + \bar{h}_0 \Delta r - E_{1,j}}.$$

Далее по прогоночной формуле (25), слева направо определяем температуру  $\theta_{i,j}$  во всех точках сетки рассматриваемого  $j$ -слоя.

Преобразуем зависимость между вязкоупругим напряжением и деформацией (18):

$$\begin{aligned} \xi(r, \tau) &= \varepsilon(r, \tau) - \int_0^{\tau-\Delta\tau} (\lambda_1 - \mu_1) \varepsilon(r, s) \exp(-\lambda_1(\tau-s)) ds - \\ &\quad - \int_{\tau-\Delta\tau}^{\tau} (\lambda_1 - \mu_1) \varepsilon(r, s) \exp(-\lambda_1(\tau-s)) ds, \\ \xi(r, \tau) &= \varepsilon(r, \tau) - \int_0^{\tau-\Delta\tau} (\lambda_1 - \mu_1) \varepsilon(r, s) \exp(-\lambda_1(\tau-s)) ds - \\ &\quad - \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) (\varepsilon(r, \tau) + \varepsilon(r, \tau - \Delta\tau) \exp(-\lambda_1 \Delta\tau)). \end{aligned} \quad (26)$$

Выразим интеграл из соотношения

$$\xi(r, \tau - \Delta\tau) = \varepsilon(r, \tau - \Delta\tau) - \int_0^{\tau-\Delta\tau} (\lambda_1 - \mu_1) \varepsilon(r, s) \exp(-\lambda_1(\tau-s)) ds$$

и подставим в правую часть выражения (26), получим рекуррентную формулу для нахождения напряжения:

$$\begin{aligned} \xi(r, \tau) &= \varepsilon(r, \tau) - \varepsilon(r, \tau - \Delta\tau) + \xi(r, \tau - \Delta\tau) - \\ &\quad - \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) (\varepsilon(r, \tau) + \varepsilon(r, \tau - \Delta\tau) \exp(-\lambda_1 \Delta\tau)) \end{aligned}$$

или

$$\xi(r, \tau) = \xi(r, \tau - \Delta\tau) - \varepsilon(r, \tau - \Delta\tau) \left( 1 + \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \exp(-\lambda_1 \Delta\tau) \right) + \varepsilon(r, \tau) \left( 1 - \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \right).$$

Следовательно, значения напряжения в узлах построенной пространственно-временной сетки определяются так:

$$\begin{aligned} \xi(r_i, \tau_j) &= \xi(r_i, \tau_j - \Delta\tau) - \varepsilon(r_i, \tau_j - \Delta\tau) \left( 1 + \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \exp(-\lambda_1 \Delta\tau) \right) + \\ &\quad + \varepsilon(r_i, \tau_j) \left( 1 - \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \right), \end{aligned} \quad (27)$$

$$\xi_{ij} = \xi_{i,j-1} - \varepsilon_{i,j-1} \cdot \left( 1 + \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \exp(-\lambda_1 \Delta\tau) \right) + \varepsilon_{ij} \cdot \left( 1 - \frac{\Delta\tau}{2} (\lambda_1 - \mu_1) \right).$$

При работе с формулой (27) необходимо учитывать начальные условия:

$$\begin{aligned} \xi(r_i, 0) &= \varepsilon(r_i, 0) = 0, \\ \xi_{i0} &= \varepsilon_{i0} = 0. \end{aligned} \quad (28)$$

Рассмотрим алгоритм численного определения скорости деформации, исходя из формулы (19):

$$\frac{\partial v}{\partial r} = \omega \cdot \exp(\theta) \cdot \xi; \quad \frac{v_{i,j} - v_{i-1,j}}{\Delta r} = \omega \cdot \exp(\theta_{ij}) \cdot \xi_{ij}, \quad (29)$$

$$v_{i,j} = v_{i-1,j} + \Delta r \cdot \omega \cdot \exp(\theta_{ij}) \cdot \xi_{ij}, \quad i = 1 \dots n.$$

Пусть граница  $r=0$  закреплена, тогда можно записать:

$$v_{0,j} = 0, \quad v_{1,j} = \Delta r \cdot \omega \cdot \exp(\theta_{1j}) \cdot \xi_{1j}, \quad v_{2,j} = v_{1,j} + \Delta r \cdot \omega \cdot \exp(\theta_{2j}) \cdot \xi_{2j}, \dots,$$

$$v_{n,j} = v_{n-1,j} + \Delta r \cdot \omega \cdot \exp(\theta_{nj}) \cdot \xi_{nj}, \quad j \geq 1$$

$$v_{i,0} = 0, \quad i = 0 \dots n.$$

Следовательно, в любой  $j$ -й момент времени скорость может быть определена во всех точках пластины.

## ЛИТЕРАТУРА

1. Беляева, Н.А. Напряженное состояние фронтально формируемого сферического изделия / Н.А. Беляева, Е.С. Довжко // Вестн. Удмуртского университета. Математика. Механика. Компьютерные науки. – 2011. – Вып. 2. – С. 123–134.
2. Довжко, Е.С. Формирование сферического изделия с учетом ненулевой критической глубины конверсии. Федеральная служба по интеллектуальной собственности, патентам и товарным знакам РФ, Реестр программ для ЭВМ. Свидетельство о государственной регистрации программ для ЭВМ № 2011617495, 27 сентября 2011 г.
3. Беляева, Н.А. Деформирование вязкоупругих структурированных систем: монография / Н.А. Беляева // Lap Lambert Academic Publishing GmbH & Co. KG, Germany. – 2011. – 200 с.
4. Отчет о научно-исследовательской работе в рамках федеральной целевой программы «Научные и научно-педагогические кадры инновационной России» на 2009–2013 годы по теме: «НЕЛИНЕЙНЫЕ МОДЕЛИ И МЕТОДЫ МЕХАНИКИ», шифр «2010-1.1-112-024-024», № 02.740.11.0618 (итоговый, этап № 6). Наименование этапа: «Отчетный». – М.: ВНИИЦ, 2012. – Инв. № 02301297038. – 46 с.
5. Беляева, Н.А. Объемное формирование цилиндрического изделия с учетом давления / Н.А. Беляева, Е.С. Довжко // Известия Коми научного Центра УрО РАН. – 2014. – С. 5–11.
6. Беляева, Н.А. Математическое моделирование: Учебное пособие. Н.А. Беляева. – Сыктывкар: Изд-во Сыктывкарского госуниверситета, 2014. – 116 с.
7. Беляева, Н.А. Неизотермическая модель деформирования вязкоупругого материала. Математика в приложениях. Международная конференция в честь 90-летия Сергея Константиновича Годунова. 4–10 августа 2019, Новосибирск, Россия. Тезисы докладов. Новосибирск, 2019.г. – Издательско-полиграфический центр НГУ. – С. 96.