

УДК 629.114.2.004.1

ХОДОВАЯ СИСТЕМА С ИЗМЕНЯЕМОЙ ГЕОМЕТРИЕЙ ДЛЯ СТАБИЛИЗАЦИИ ПОЛОЖЕНИЯ ТРАКТОРНОГО ПОЛУПРИЦЕПА ВО ВНЕДОРОЖНЫХ УСЛОВИЯХ ПЕРЕСЕЧЕННОЙ МЕСТНОСТИ

Студент гр. 101091-18 Кулинич А.А.

Научный руководитель – канд. техн. наук, доц. Зеленый П.В.

Представленная конструкция ходовой системы отличается от базовой серийной конструкции установкой колес не непосредственно на раме, а на поворотных в продольных вертикальных плоскостях рычагах. Рычаги передней частью, обращенной в направлении буксировки полуприцепа, несущей ось колеса, опираются в исходных положениях на раму полуприцепа, для чего на ней специально предусмотрены упоры. Шарниры же поворота рычагов смещены относительно колес назад по ходу основного движения (буксирования) полуприцепа. Такое, относительное положение колес и шарниров поворота рычагов способствует процессу стабилизации положения полуприцепа за счет содействия повороту рычагов сил сопротивления качению колес. Для стабилизации положения полуприцепа в горизонтальном положении на поперечном склоне местности рычаги поворачиваются поочередно силовым цилиндром автоматически, перемещая то одно то другое, в зависимости от направления крена, колесо вниз на необходимое расстояние.

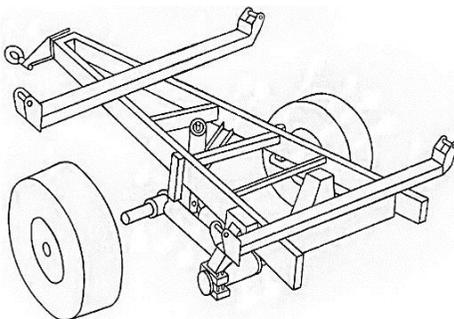


Рисунок 1 – Ходовая система полуприцепа

Литература

1. А.с. 1235759 СССР, МПК В 60 G 19/10 Саморазгружающаяся тракторная тележка со стабилизацией положения остова [Текст] / Зеленый П.В., Зарецкий В.П. (СССР). – 3830077/27-11; заявлено 25.12.84; опублик. 07.06.86. Бюл. 21.