

BOSTON DYNAMICS И ЕЁ РОБОТЫ

Курсант гр. 106021-18 Романовский К.Ю.

Научный руководитель – ст. преп. Толстик И.В.

Boston Dynamics – инженерная компания, специализирующаяся в робототехнике. Предыстория этой компании началась в 1997 г., когда ее основатель Майк Райберт в своей диссертации обосновал новую конструкцию конечностей, позволяющую сделать движения роботов более естественными и совершенными. На тот момент он работал в Лаборатории реактивного движения (JPL) Калифорнийского технологического института. Его специализацией являлась разработка новых роботизированных механизмов, обладающих повышенной подвижностью. Профессор Университета Карнеги-Меллон, в 1986 году он возглавляет лабораторию в знаменитом Массачусетском технологическом университете (MIT). Именно здесь Майк собрал команду талантливых единомышленников, с которыми в 1992 году организовал компанию Boston Dynamics.

Наблюдать за тем, как стремительно эволюционируют роботы производства компании Boston Dynamics – очень увлекательное занятие. Это и четвероногий робот BigDog, для военных целей, и человекоподобный PETMAN, для тестирования костюмов химзащиты, и шестиногий робот RiSE, способный карабкаться по вертикальным препятствиям, и гуманоидный робот iCub, и двуногий робот-гуманоид Porru, созданный благодаря технологии 3D-печати. Во время каждой новой демонстрации инженеры удивляют нас всё более изощрёнными трюками, которым они обучают своих механических созданий, являясь отличным примером, демонстрирующим последние достижения в сфере современной робототехники.

Перспективы промышленной робототехники огромны, ведь роботы принципиально могут быть внедрены практически в любые процессы производств, причём в неограниченном количестве.

Литература

1. Крейг, Джон Введение в робототехнику. Механика и управление: моногр. / Джон Крейг. – М.: Институт компьютерных исследований, 2013. – 564 с.