



СОЮЗ СОВЕТСКИХ  
СОЦИАЛИСТИЧЕСКИХ  
РЕСПУБЛИК

(19) SU (11) 1281454 А1

(SD 4 В 60 К 41/28)

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР  
ПО ДЕЛАМ ИЗОБРЕТЕНИЙ И ОТКРЫТИЙ

## ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

(21) 3926376/31-11

(22) 16.07.85

(46) 07.01.87. Бюл. № 1

(71) Белорусский политехнический институт

(72) О. К. Довнар, А. Т. Скобеда,

А. А. Черкас, А. И. Бобровник и П. А. Стецко

(53) 629.113-585.2(088.8)

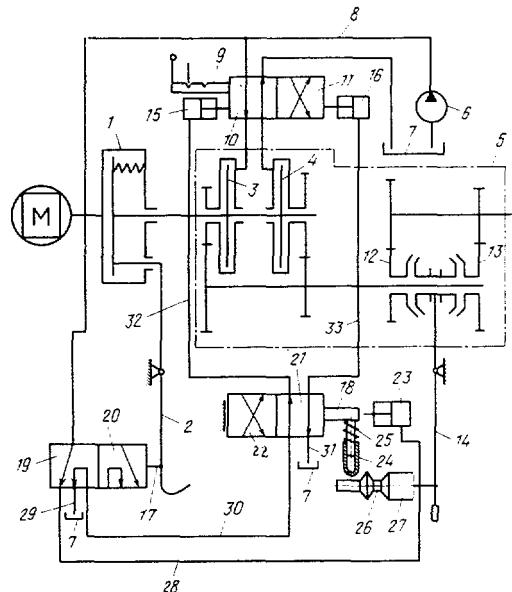
(56) Патент США № 3783985,

кл. В 60 К 21/00, 1974.

### (54) МЕХАНИЗМ УПРАВЛЕНИЯ ТРАНСПОРТНЫМ СРЕДСТВОМ

(57) Механизм управления транспортным средством относится к транспортному машиностроению. Цель изобретения — повышение функциональных возможностей транспортного средства. Механизм управления транспортным средством содержит устройство автоматического управления распределяющим золотником, выполненное в виде двух гидроцилиндров 15 и 16, воздействующих на распределяющий золотник 9 в направлении включения соответственно нижней

и высшей передач, двух распределителей 17, 18, один 17 из которых связан с управлением муфты сцепления 1, а другой снабжен гидроцилиндром 23 и механизмом одностороннего действия, взаимодействующим с управлением синхронизированными передачами и двух магистралей управления, одна из которых связана с распределителями, а другая — с гидроцилиндром 23 второго распределителя. Механизм управления обеспечивает автоматическое включение низшей переключаемой под нагрузкой передачи при начале движения транспортного средства или переходе с низшей на высшую синхронизированную передачу и автоматическое включение высшей переключаемой под нагрузкой передачи при переходе с высшей на низшую синхронизированную передачу, что, упрощая управление транспортным средством, улучшает условия его эксплуатации при наличии двух синхронизированных передач. 1 ил.



Изобретение относится к транспортному машиностроению, в частности к механизмам управления транспортными средствами.

Цель изобретения — повышение функциональных возможностей транспортного средства.

На чертеже приведена кинематическая схема механизма управления транспортным средством.

Механизм управления транспортным средством содержит муфту 1 сцепления с педалью 2, управление переключаемой двумя фрикционными муфтами 3 и 4 коробки 5 передач, состоящее из источника 6 рабочей жидкости, подающего рабочую жидкость из гидробака 7, и подключенного к его нагнетательной магистрали 8 распределителя 9 с позициями 10 и 11, две синхронизированные передачи 12 и 13, управляемые рычагом 14. В позиции 10 распределитель 9 включает низшую переключаемую под нагрузкой передачу, а синхронизированная передача 12 является низшей и синхронизированная передача 13 — высшей. Устройство автоматического управления распределяющим золотником 9 выполнено в виде двух гидроцилиндров 15 и 16, двух распределителей 17 и 18, при этом распределитель 17 с позициями 19 и 20 связан с педалью 2 муфты 1 сцепления, а распределитель 18 с позициями 21 и 22 снабжен гидроцилиндром 23 и механизмом одностороннего действия, состоящим из стержня 24 с пружиной 25, взаимодействующего с канавкой 26, выполненной на ползуне 27, связанном с рычагом 14 управления синхронизированными передачами 12 и 13. К распределителю 17 подведена нагнетательная магистраль 8 источника давления с одной стороны и магистраль 28 гидроцилиндра 23, сливная магистраль 29 и магистраль 30 связи его с распределителем 18 с другой, а распределитель 18 снабжен сливной магистралью 31 со стороны магистрали 30 и магистрали 32 и 33 гидроцилиндров 15 и 16 с другой стороны.

Механизм работает следующим образом.

Для начала движения транспортного средства муфта 1 сцепления, воздействием водителя на педаль 2, выключается и рычагом 14 включается низшая синхронизированная передача 12, после чего муфта 1 сцепления включается и транспортное средство начинает движение. При включении муфты 1 сцепления в распределителе 17 за счет его связи с педалью 2 включается позиция 20, связывающая магистраль 30 с нагнетательной магистралью 8 источника давления и через распределитель 18, находящийся в позиции 21, и магистраль 32 — с гидроцилиндром 15, что, подавая в него давление, и в любом случае устанавливает распределитель 9 в позицию 10, при которой включается низшая переключаемая под нагрузкой передача, управляемая фрикционной

муфтой 3. Гидроцилиндр 16 при этом через магистраль 33, распределитель 18 и магистраль 31 связан с гидробаком 7. Таким образом, транспортное средство начинает движение на низшей синхронизированной и низшей переключаемой под нагрузкой передачах. После включения муфты 1 сцепления оба гидроцилиндра 15 и 16 связываются с гидробаком 7, обеспечивая возможность ручного управления распределителем 9.

Для увеличения скорости транспортного средства распределитель 9 устанавливается водителем в позицию 11, что включает высшую переключаемую под нагрузкой передачу, управляемую фрикционной муфтой 4, и муфта 1 сцепления выключается и рычагом 14 включается высшая синхронизированная передача 13, после чего муфта 1 сцепления включается. Аналогично описанному, в распределителе 9 включается позиция 10, при которой включается низшая переключаемая под нагрузкой передача, управляемая фрикционной муфтой 3. Одновременно стержень 24 входит в канавку 26 ползуна 27, связанного с рычагом 14. Для дальнейшего увеличения скорости распределитель 9 устанавливается водителем в позицию 11, что включает высшую переключаемую под нагрузкой передачу, управляемую фрикционной муфтой 4.

При начале движения транспортного средства или при переходе с низшей на высшую синхронизированную передачу (как описывалось) необходимо включить низшую переключаемую под нагрузкой передачу. При переходе с высшей на низшую синхронизированную передачу необходимо, наоборот, включить высшую переключаемую под нагрузкой передачу. Для этой цели и служит гидроцилиндр 16 и распределитель 18. При выключении муфты 1 сцепления за счет распределителя 17 первоначально распределитель 9 устанавливается в позицию 10, при которой включается низшая переключаемая под нагрузкой передача, управляемая муфтой 3. В то же время при перемещении рычага 14 для включения низшей синхронизированной передачи 12 ползун 27, воздействуя на стержень 24, переводит распределитель 18, так как гидроцилиндр 23 в данный момент связан с гидробаком 7, в позицию 22. Это связывает гидроцилиндр 15 с гидробаком, а гидроцилиндр 16 — с источником давления, в результате чего в распределителе включается позиция 11, при которой включается высшая переключаемая под нагрузкой передача, управляемая фрикционной муфтой 4. После включения муфты 1 сцепления распределитель 17 возвращается в позицию 19, при этом гидроцилиндр 23 через магистраль 28 связывается с магистралью 8 источника 6 давления, что, подавая в него давление, выводит стержень 24 из канавки 26 ползуна 27, а распределитель 18 переводит в по-

зицию 21, обеспечивая связь гидроцилиндров 15 и 16 с гидробаком 7 для возможности ручного управления распределителем 9.

Данный механизм может быть использован и на транспортных средствах, имеющих число переключаемых под нагрузкой передач более двух.

5

### Формула изобретения

Механизм управления транспортным средст-  
вом, содержащий систему управления муф-  
той сцепления с педалью сцепления, систе-  
му управления переключаемой, по крайней  
мере, двумя фрикционными элементами низ-  
ших и высших передач коробки передач, 10  
дополнительной коробки с рычагом управ-  
ления, снабженным ползуном, состоящую  
из источника рабочей жидкости, который  
связан через золотник распределителя с  
полостями фрикционных элементов, устройст-  
ва автоматического управления распредели-  
телем, связанного с системой управления  
муфтой сцепления и органом ручного управ-  
ления, отличающийся тем, что, с целью 15  
повышения функциональных возможностей  
транспортного средства, устройство автома-  
тического управления снабжено двухпозицион-  
ным четырехлинейным управляемым зо-  
лотниковым гидроаппаратом с гидроцилиндром  
управления и механизмом односторонне-  
го действия, двухпозиционным четырехли-  
нейным клапаном управления сцеплением, 20  
при этом автоматически управляемый рас-  
пределитель выполнен двухпозиционным че-  
тырехлинейным, а органы управления — в виде  
гидроцилиндров с поршнями, причем торцы  
золотника связаны со штоками поршней  
гидроцилиндров, кроме того, один из торцов

15

20

25

30

соединен с органом ручного управления, причем первая линия автоматически управляемого распределителя соединена с гидро-  
насосом и первой линией двухпозиционного четырехлинейного клапана управления сцеп-  
лением, который кинематически связан с пе-  
далью управления сцеплением, вторая линия золотникового распределителя соедине-  
на со сливом, а третьим и четвертая —  
соответственно с полостями фрикционных элементов низшей и высшей передач, вто-  
рая линия клапана управления сцеплением соединена с гидроцилиндром управления, шток которого соединен с золотником гид-  
роаппарата, при этом механизм односторон-  
него действия выполнен в виде подпружинен-  
ного стержня с возможностью взаимодей-  
ствия при включении высшей синхронизиро-  
ванной передачи с канавкой, выполненной  
на ползуне рычага, третья линия клапана управ-  
ления сцеплением соединена со сливом,  
а четвертая — с третьей линией гидро-  
аппарата, первая и вторая линии которого соединены с гидроцилиндрами, которые  
связаны с торцами распределителя, чет-  
вертая линия соединена со сливом, причем  
в первой позиции распределителя первая  
линия соединена с третьей, а вторая — с четвертой, во второй позиции первая соеди-  
нена с четвертой, а вторая — с третьей, в  
первой позиции клапана управления сцеп-  
лением первая линия соединена со второй,  
а третья — с четвертой, во второй пози-  
ции первая линия соединена с четвертой,  
а вторая — с третьей, в первой пози-  
ции гидроаппарата первая линия соединена  
с третьей, а вторая — с четвертой, а во вто-  
рой позиции первая линия соединена с чет-  
вертой, а вторая — с третьей.