

МЕХАНИЧЕСКИЙ КРОНШТЕЙТЕЙН ДЛЯ КАМЕРЫ НАБЛЮДЕНИЯ

Студент гр.113017 Рубанов И.С.

Ст. преподаватель И.Б.Третьяк

Белорусский национальный технический университет

Цель разработки - создание механически регулируемого кронштейна для камеры наблюдения, обеспечивающего перемещение по заданной траектории: разворот в горизонтальной плоскости на угол 135° , разворот в вертикальной плоскости в пределах $0^{\circ} \div 90^{\circ}$, погрешность установки $30'$.

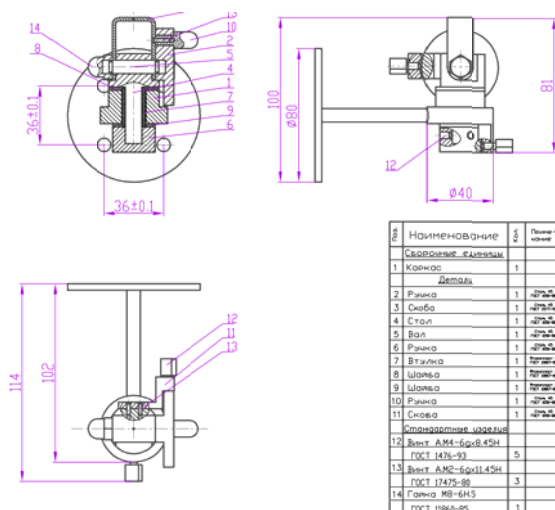


Рисунок 1. Механически регулируемый кронштейн

В каркасе 1 расположена фторопластовая втулка 7, которая вместе с шайбами 8 и 9 выполняет роль подшипника скольжения. На вал 5 установлена ручка 6 с нанесенной шкалой. На стол 4 с помощью вала 5 крепится скоба 3, на которую монтируется камера. С помощью винта 13 скоба 3, ручка 2 и ручка 10 соединяются вместе. На направляющую стола 4 монтируется фторопластовая шайба 9 и ручка 10 с нанесенной шкалой. К задней грани стола 4 с помощью винтов 13 крепится скоба 11 на которой нанесена шкала нониус. Крепление ручки 6 к направляющей стола 4 осуществляется с помощью стопорных винтов 12, после установки в 0° в горизонтальной плоскости. Фиксация положения видеокamеры осуществляется с помощью стопорных винтов 12 в горизонтальной и вертикальной плоскостях.