(19) SU (11) 1715667 A1

(51) 5 B 60 K 20/02, F 16 H 59/02

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ по изобретениям и открытиям ПРИ ГКНТ СССР

ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ

К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ

(21) 4763919/28

(22) 04.12.89

(46) 29.02.92. Бюл. №8

(71) Белорусский политехнический институт

(72) О.А.Маханьков и А.И.Гришкевич

(53) 621.833 (088.8)

(56) Заявка Японии № 60-95240.

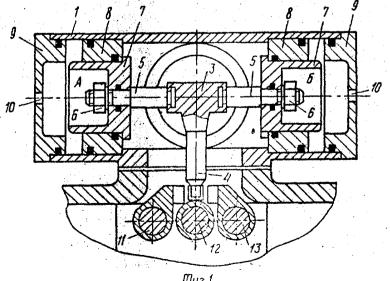
кл. В 60 К 20/12, F 16 Н 5/12.

Авторское свидетельство СССР № 1634549, кл. В 60 К 20/02, F 16 H 5/12,

(54) МЕХАНИЗМ ПЕРЕКЛЮЧЕНИЯ ПЕРЕ-ДАЧ

(57) Изобретение относится к машиностроению, а именно к механизмам переключения передач. Цель - повышение надежности механизма переключения передач. Это достигается за счет увеличения жесткости конструкции. Корпус механизма переключения передач является общим для цилиндров выбора и включения передач, оси которых взаимно перпендикулярны и расположены в плоскости перемещения управляющего

элемента 3. Элемент выполнен в виде четырехгранной прямоугольной призмы, в нижней части которой размещен выступ 4, взаимодействующий в процессе переключения передач с ведомыми элементами 11, 12 или 13, на которых размещены вилки переключения передач. На гранях управляющего элемента 3, размещенных перпендикулярно направлениям его перемещения, выполнены параллельные плоскости перемещения управляющего элемента направляющие пазы. в которых с возможностью перемещения устанавливаются взаимообращенные концы штоков 5 цилиндров выбора и штоков цилиндров включения передач. Выбор одного из элементов 11-13 для переключения передач осуществляется осевым перемещением штоков 5, переключение передач-осевым перемещением штоков включения передач (перпендикулярно перемещению штоков 5). Жесткость конструкции обеспечена сравнительно небольшой длиной выступа 4. 1 з.п. ф-лы, 3 ил.



Фиг. 1

Изобретение относится к машиностроению, преимущественно к автостроению и тракторостроению, и может быть использовано для дистанционного управления механическими коробками передач 5 автомобилей, тракторов, дорожно-строительных машин.

В механизмах переключения передач. содержащих два перекрестно расположенных силовых цилиндра, управляющий элемент устанавливают с возможностью перемещения в двух взаимно перпендикулярных направлениях параллельно плоскости перемещения ведомых элементов.

Известен механизм переключения пе- 15 редач, в котором управляющий элемент. установленный на штоке одного из силовых цилиндров, имеет возможность перемещаться с ним в одном направлении и поворачиваться при помощи шлицевой втулки и 20 рычага, кинематически связанного со штоком второго силового цилиндра, в другом направлении,

Наиболее близким к предлагаемому является исполнительный механизм переклю- 25 чения передач, в котором управляющий элемент, установленный на штоке одного из цилиндров, имеет возможность поворачиваться на нем за счет непосредственного кинематического взаимодействия со што- 30 ком второго цилиндра.

К недостаткам известных механизмов относится то, что при взаимодействии с различными ведомыми элементами происходит изменение длины управляющего 35 элемента, что снижает надежность механизма переключения передач.

Целью изобретения является повышение надежности механизма переключения передач за счет увеличения жесткости кон- 40 струкции.

На фиг. 1 показан цилиндр выбора механизма переключения передач; на фиг. 2 цилиндр включения механизма переключения передач; на фиг. 3 - управляющий эле- 45 мент механизма переключения передач.

Корпус 1 механизма переключения передач, снабженный внутренней расточкой, установлен на крышке коробки 2 передач и является общим для цилиндров выбора и 50 образует рабочие полости А и Б цилиндра включения передач, оси которых взаимно перпендикулярны и расположены в плоскости перемещения управляющего элемента 3, а диаметры цилиндров выполнены одинаковыми. Управляющий элемент 3, имеющий 55 в нижней части выступ 4, выполнен в виде четырехгранной прямоугольной призмы, грани которой размещены перпендикулярно направлениям его перемещений при выборе и включении передач и на них

выполнены параллельные плоскости перемещения управляющего элемента 3 направляющие пазы. В первой паре направляющих пазов, выполненных на гранях управляющего элемента 3 параллельных плоскости его перемещения в направлении включения передач. установлены с возможностью перемещения по ним взаимообращенные концы штоков 5 цилиндра выбора передач, которые при помощи гаек 6 соединены со ступенчатыми поршнями 7, установленными по внешнему диаметру меньшей ступени в кольцевых поршнях 8. Кольцевые поршни 8 размещены по внешнему диаметру в корпусе 1 механизма переклюния передач с возможностью взаимодействия с уступами, образованными внутренней расточкой цилиндра выбора и с крышками 9, установленными на концах последнего. Для подвода/отвода рабочей среды под давлением при выборе передач в крышках 9 выполнены отверстия 10. Управляющий элемент 3 установлен с возможностью выборочного взаимодействия с ведомыми элементами 11-13, на которых закреплены вилки коробки передач. Во второй паре направляющих пазов, выполненных на гранях управляющего элемента 3, параллельных плоскости его перемещения в направлении выбора передач, установлены с возможностью перемещения по ним взаимообращенные концы штоков 14 цилиндра включения передач, которые при помощи гаек 15 соединены со ступенчатыми поршнями 16, установленными по внешнему диаметру меньшей ступени в кольцевых поршнях 17. Кольцевые поршни 17 размещены по внешнему диаметру в корпусе 1 механизма переключения передач с возможностью взаимодействия с уступами, образованными внутренней расточкой цилиндра включения и с крышками 18. Для подвода/отвода рабочей среды под давлением при включении передач в крышках 18 выполнены отверстия 19.

Корпус 1 механизма переключения передач совместно со ступенчатыми поршнями 7, кольцевыми поршнями 8, крышками 9 выбора, а совместно со ступенчатыми поршнями 16, кольцевыми поршнями 17, крышками 18 - рабочие полости В и Г цилиндра включения.

Механизм переключения передач работает следующим образом.

Выбор и включение передач производится из положения общей нейтрали, в котором рабочие полости А. Б. В и Г механизма переключения передач соединены с

источником рабочей среды под давлением. При этом управляющий элемент 3 устанавливается поршнями 7 и 8 в среднее положение, соответствующее выбору ведомого элемента 12, как показано на фиг. 1 и 2. При 5 соединении рабочей полости А цилиндра выбора с атмосферой (пневмосистема) или со сливом (гидросистема) управляющий элемент 3 за счет перепада давлений в рабочих полостях А и Б переместится влево в положение, соответствующее выбору управляющего элемента 11, а при соединении с атмосферой (пневмосистема) или со сливом (гидросистема) рабочей полости Б цилиндра выбора он переместится вправо в 15 положение выбора ведомого элемента 13. При выборе среднего ведомого элемента 12 рабочие полости А и Б остаются под давлением, что соответствует общей нейтрали.

элемента 11, 12 или 13 производится включение передач, для чего в зависимости от направления переключения с атмосферой (пневмосистема) или со сливом (гидросистема) соединяются рабочие полости В или Г 25 цилиндра включения. При этом управляющий элемент 3, взаимодействуя при помощи выступа 4 с предварительно выбранным ведомым элементом 11, 12 или 13, на которых размещены вилки коробки передач. 30 производит включение необходимой передачи.

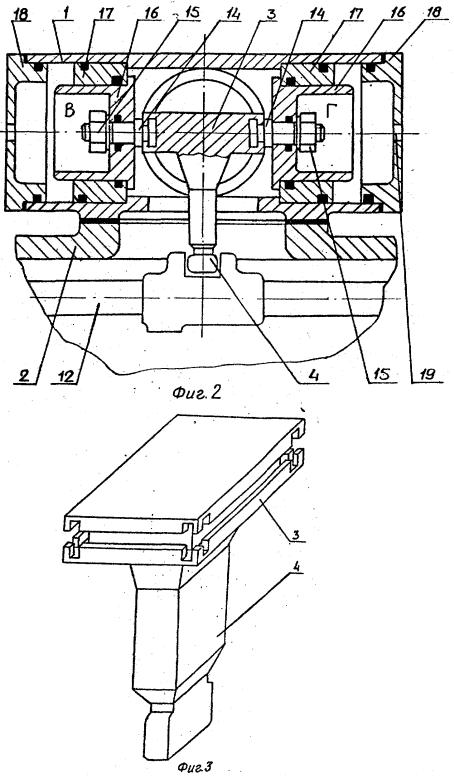
Установка механизма переключения передач в исходное положение, соответствующее общей нейтрали, производится в 35 обратной последовательности путем подачи рабочей среды под давлением в соответствующие полости цилиндра включения В или Г и цилиндра выбора А или Б.

Цилиндр выбора выполнен в данном механизме переключения передач трехпозиционным, однако при наличии в коробке передач большого количества ведомых элементов может иметь большое количество фиксированных позиций.

Формула изобретения

1. Механизм переключения передач, содержащий установленные с возможностью перемещения в одной плоскости ведомые элементы, установленный с возможностью перемещения в двух взаимно перпендикулярных направлениях параллельно плоскости перемещения ведомых элементов управляющий элемент для выборочного взаимодействия с ведомыми и две пары силовых цилиндров со штоками, размещенными попарно и соосно в парах в двух упомянутых направлениях перемещения После завершения выбора требуемого 20 управляющего элемента симметрично относительно последнего в каждой паре и связанными с ним взаимообращенными концами, отличающийся тем, что, с целью повышения надежности, управляющий элемент выполнен в виде четырехгранной прямоугольной призмы, грани призмы размещены перпендикулярно направлениям перемещения управляющего элемента и на них выполнены параллельные плоскости перемещения управляющего элемента направляющие пазы, а взаимообращенные концы штоков установлены в соответствующих направляющих пазах призмы с возможностью перемещения по ним.

> 2. Механизм по п.1, отличающийся тем, что оси штоков всех цилиндров размещены в плоскости перемещения управляющего элемента, а цилиндры выполнены с одинаковыми диаметрами.



Составитель О. Маханьков

Редактор Ю. Середа Техред М.Моргентал

Корректор Т. Палий

Заказ 571 Тираж Подписное ВНИИПИ Государственного комитета по изобретениям и открытиям при ГКНТ СССР 113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., 4/5